6. ELEMENTY PÓŁPRZEWODNIKOWE

Rozdział ten poświęcony jest bliższemu przedstawieniu modeli elementów półprzewodnikowych, które zostały wbudowane w program PSpice. Dotychczas spotkaliśmy się z modelem diody półprzewodnikowej (strona 24), tranzystora bipolarnego (strony 23,48) oraz tranzystora polowego MOS (strona 21). Oprócz tego program PSpice pozwala na modelowanie tranzystora polowego złączowego oraz tranzystora polowego złączowego wykonanego z GaAs (arsenek galu). Modeli elementów półprzewodnikowych używaliśmy bez specjalnego omówienia. W tym rozdziale zostanie przedstawiony sposób deklaracji każdego z elementów w opisie obwodu, model matematyczny oraz parametry modelu. Parametry modeli zostały wyróżnione dużym, wytłuszczonym drukiem np. **IS**.

6.1. Dioda półprzewodnikowa

Podstawą działania diody półprzewodnikowej jest złącze pomiędzy dwoma obszarami półprzewodnika różniącymi się typem większościowych nośników ładunku. Złącze takie stanowi podstawę działania całej klasy przyrządów zwanych bipolarnymi. Dioda jest jednym z przedstawicieli tej klasy.

6.1.1. Deklaracja diody półprzewodnikowej Składnia deklaracji diody półprzewodnikowej ma postać:

DXXXXXXX n+ n- _nazwa [_area] [OFF] [IC=_vd]

Przykłady:

DBR 2 10 DIODE1 DCM 3 10 DMOD 3.0 OFF IC=0.2

Nazwa diody zaczyna się od litery D. Parametry **n**+ oraz **n**- to odpowiednio numery węzłów, do których dołączona jest anoda i katoda diody. W polu **_nazwa** należy umieścić nazwę modelu diody (instrukcja deklaracji modelu .MODEL — strona 111).

W polu **_area** umieszcza się tzw. współczynnik zwielokrotnienia przyrządu. Jest to liczba, przez którą przemnażane są (lub dzielone) te parametry modelu przyrządu, których wartość zależy od powierzchni zajmowanej przez przyrząd na powierzchni krzemu. Współczynnik zwielokrotnienia przyrządu jest zatem stosunkiem powierzchni, którą zajmuje deklarowany

element do powierzchni, którą założono deklarując model. W ten sposób jedna deklaracja modelu wystarcza dla modelowania wszystkich przyrządów tego samego typu, które powstały na powierzchni krzemu w jednym procesie technologicznym mimo, że poszczególne przyrządy różnią się między sobą rozmiarami geometrycznymi. W przypadku diody parametrem zależnym od powierzchni jest np. prąd nasycenia złącza IS. Prąd nasycenia złącza jest wprost proporcjonalny do powierzchni zajmowanej przez diodę. Jeżeli zatem w opisie obwodu pojawią się następujące deklaracje:

.MODEL MOJA_DIODA D IS=1.0E-18 DCC 2 3 MOJA_DIODA 2.3

oznacza to, że prąd nasycenia diody DCC wynosi 2,3·10⁻¹⁸[A]. Jest on zatem 2,3 raza większy od prądu IS zadeklarowanego w modelu diody o nazwie MOJA_DIODA. Jeżeli w deklaracji diody DCC nie pojawi się współczynnik zwielokrotnienia to program PSpice przyjmie, że współczynnik ten równa się 1,0.

W deklaracji diody może pojawić się także słowo kluczowe **OFF**. Użycie tego słowa powoduje, że zmieniony zostaje nieco algorytm obliczania statycznego punktu pracy analizowanego układu. W pierwszej fazie każdy element, w którego deklaracji pojawiło się słowo kluczowe **OFF** zostaje wyłączony z obwodu przez zwarcie węzłów, do których były dołączone jego wyprowadzenia. Obliczany jest statyczny punkt pracy tak zmodyfikowanego obwodu. Po pomyślnym zakończeniu obliczeń algorytm wchodzi w drugą fazę. Wyłączone z obwodu elementy są ponownie włączane do obwodu. Obliczany jest statyczny punkt pracy układu, przy czym wartości początkowe potencjałów węzłowych są równe wartościom obliczonym w pierwszej fazie algorytmu. W ten sposób słowo kluczowe **OFF** może być użyte:

Dla ułatwienia obliczenia przez program PSpice statycznego punktu pracy układu.

□ W przypadku układu bistabilnego, dla wybrania określonego statycznego punktu pracy. Użycie słowa kluczowego **OFF** prowadzi zawsze do poprawnego obliczenia statycznego punktu pracy układu. Jeśli jednak statyczny punkt pracy układu różni się w sposób istotny od założonego stanu wyłączenia elementu z obwodu to czas obliczeń może się bardzo wydłużyć.

Ostatnim elementem deklaracji diody są warunki początkowe dla analizy stanów nieustalonych. Po słowie kluczowym **IC**= podawana jest wartość napięcia między anodą i katodą diody w chwili rozpoczęcia analizy .TRAN (pole $_vd$)¹. Wartość ta ma znaczenie tylko wtedy, gdy w instrukcji analizy stanów nieustalonych użyto słowa kluczowego UIC (patrz strona 72), co pozwala na rozpoczęcie analizy stanów nieustalonych od dowolnego stanu początkowego. Pomija się wtedy obliczanie stanu ustalonego w układzie.

128

¹Warunki początkowe mogą zostać podane także w instrukcji .IC - patrz strona 72.

Model diody półprzewodnikowej składa się z kilku elementów, tak jak pokazuje to Rys. 69. Najistotniejszym z nich jest idealne złącze półprzewodnikowe p–n o charakerystyce statycznej określonej wzorem:

$$Id_1 = Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vd}{N \cdot Vt}\right) - 1 \right] \quad (124)$$

gdzie:

Id₁ prąd płynący przez złącze;



Równolegle do idealnego złącza półprzewodnikowego dołączony jest nieliniowy opornik o wykładniczej charakterystyce, którego zadaniem jest modelowanie zachowania złącza w stanie przebicia. Charakterystyka wymienionego elementu dana jest wzorem:

$$Id_2 = -IBV \cdot \exp\left(-\frac{BV + Vd}{Vt}\right)$$
(125)

gdzie:

Id₂ prąd płynący przez złącze w stanie przebicia;

BV wsteczne napięcie przebicia;

IBV prąd płynący przez element dla Vd=-**BV**.

Istnieją co najmniej dwa mechanizmy prowadzące do pojawienia się wstecznego prądu przebicia złącza. Pierwszy z nich polega na lawinowym powielaniu nośników ładunku w obszarze przejściowym między materiałem o przewodnictwie typu p i materiałem o przewodnictwie typu n. Drugi mechanizm polega na tunelowym przenikaniu przez nośniki ładunku wspomnianego obszaru. To, który z nich jest dominujący w przypadku rzeczywistego złącza zależy od szczegółów konstrukcyjnych [20]. Wzór (125) nie nie ma żadnego głębszego uzasadnienia fizycznego. Został wybrany arbitralnie przez autorów programu PSpice tak, aby można było łatwo aproksymować obserwowane doświadczalnie charakterystyki złącz p–n.

Szeregowa oporność o wartości Rs służy do:

- □ Modelowania oporności omowych obszarów n oraz p złącza.
- □ Oporności kontaktów.
- □ Zjawisk zachodzących w złączu przy wysokim poziomie wstrzykiwania nośników ładunku.



Te ostatnie modelowane sa za pomocą oporności Rs tylko zgrubnie. Program PSpice zorientowany jest na analize układów przeznaczonych do scalenia. W przypadku takich układów rzadko zdarza się konieczność analizy przyrządów pracujących przy dużym poziomie wstrzykiwania nośników. Odpowiada to zwykle dużej wartości pradu płynacego przez element. Wartość oporności szeregowej diody Rs obliczana jest na podstawie parametru **RS** oraz wartości współczynnika zwielokrotnienia przyrządu _area podawanego w deklaracji diody (strona 127):

Słowo kluczowe	Nazwa	Jednostka	Wartość domyślna
IS *	Prąd nasycenia w temperaturze		
	odniesienia	[A]	10-14
RS *	Oporność szeregowa	[Ω]	0.0
Ν	Współczynnik emisji	-	1.0
TT	Czas przelotu	[s]	0.0
CJO *	Pojemność złącza przy zerowej		
	polaryzacji	[F]	0.0
VJ	Potencjał złączowy	[V]	1.0
Μ	Wykładnik opisujący profil złącza	-	0.5
EG	Przerwa energetyczna	[eV]	1.11
XTI	Wykładnik potęgowy temp. współ-		
	czynnika prądu	-	3.0
KF	Współczynnik szumów migotania	-	0.0
AF	Wykładnik szumów migotania	-	1.0
FC	Granica linearyzacji pojemności		
	złącza	-	0.5
BV	Wsteczne napięcie przebicia	[V]	100
IBV	Prad diody dla Vd=-BV	[A]	10-3

Tablica XIX Paramery modelu diody półprzewodnikowej.

* - parametr modyfikowany przez współczynnik zwielokrotnienia przyrządu _area

$$Rs = \frac{RS}{_area}$$
(126)

Przykład:

Na Rys. 70 przedstawiona jest charakterystyka statyczna typowej diody krzemowej. Linia deklaracji modelu tej diody jest następująca:

.MODEL DIO D IS=1E-16 N=1 BV=3 IBV=10M XTI=3 EG=1.11 RS=2 Parametrem na Rys. 70 jest oporność szeregowa diody **RS**.

Ze względu na trudności numeryczne jakie mogą pojawić się podczas rozwiązywania równań stałoprądowych obwodu program PSpice nie dopuszcza do sytuacji, w której przewodność różniczkowa przyrządu spadłaby poniżej wartości GMIN=10⁻¹²[S]. W praktyce oznacza to, że każdy przyrząd zbocznikowany jest przez przewodność GMIN. Wartość minimalnej przewodności GMIN można zmienić za pomocą instrukcji .OPTIONS tak jak pokazano to poniżej.

.OPTIONS GMIN=_nowa_przewodność

W polu **_nowa_przewodność** należy umieścić zmodyfikowaną wartość minimalnej przewodności, która może pojawić się w obwodzie.

Przykład:

.OPTIONS GMIN=1E-9



Rys.70. Rodzina charakterystyk statycznych krzemowwych diod półprzewodnikowych. Parametrem rodziny jest oporność szeregowa diody, która zmienia się od $1[\Omega]$ do $11[\Omega]$.

Na Rys. 69 równolegle do złącza idealnego dołączone są dwie nieliniowe pojemności. Ich zadaniem jest modelowanie dynamiki elementu. Pojemność Cj modeluje pojemność złączową związaną z ładunkiem przestrzennym zgromadzonym w pobliżu "styku" obszarów n oraz p półprzewodnika. Ładunek Qj zgromadzony w tym obszarze wyraża się następującym wzorem:

$$Qj = Cjo(T) \cdot \int_{0}^{Vd} \left[1 - \frac{v}{Vj(T)}\right]^{-M} dv$$
(127)

gdzie:

Cjo(T) różniczkowa pojemność złączowa dla Vd=0[V] jako funkcja temperatury — wzór (135);

Vj(T) napięcie dyfuzyjne (potencjał złączowy) jako funkcja temperatury — wzór (136);

M wykładnik opisujący profil złącza.

W wypadku, gdy napięcie na złączu Vd przekroczy wartość równą \mathbf{FC} Vj(T) przyjmuje się, że pojemność różniczkowa złącza jest liniową funkcją napięcia panującego na złączu. Prowadzi to do następującego wzoru określającego wartość ładunku Qj:

Parametr **FC** określa granicę linearyzacji pojemności złączowej. Parametr ten może być dowolną liczbą z przedziału <0;0.95>. Jeżeli w deklaracji modelu diody podana zostanie wartość przekraczająca 0.95 to program PSpice zaokrągli ją w dół do wartości 0.95. W

$$Qj = Cjo(T) \cdot F1 + \frac{Cjo(T)}{F2} \cdot \int_{FC \cdot Vj(T)}^{Vd} \left[F3 + \frac{M \cdot v}{Vj(T)} \right] dv$$

$$F1 = \frac{Vj(T) \cdot \left[1 - (1 - FC)^{1 - M} \right]}{1 - M}$$

$$F2 = (1 - FC)^{1 + M}$$

$$F3 = 1 - FC \cdot (1 + M)$$
(128)

przypadku, gdy wartość parametru FC nie zostanie podana program przyjmie wartość 0,5.

Nieliniowa pojemność Cd, zwana pojemnością dyfuzyjną, służy do modelowania zjawiska gromadzenia w obszarach n oraz p nadmiarowych nośników mniejszościowych wstrzykiwanych z obszaru o odmiennym typie przewodnictwa elektrycznego. Powszechnie przyjęty model tego zjawiska [20] prowadzi do wniosku, że ładunek Qd zgromadzony na pojemności Cd jest proporcjonalny do prądu Id₁ płynącego przez idealne złącze p–n.

$$Qd = TT \cdot Id_1 = TT \cdot Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vd}{N \cdot Vt}\right) - 1 \right]$$
(129)

gdzie **TT** to czas przelotu — parametr diody podawany w deklaracji modelu.

Pojemność Cd decyduje o czasie potrzebnym na przejście diody od stanu przewodzenia do stanu zablokowania. Rozważmy

układ przedstawiony na Rys. 71. Początkowo w układzie panuje stan ustalony. Przez diodę płynie prąd wymuszony siłą elektromotoryczną E1. W skutek przełączenia klucza gwałtownie zmienia się kierunek prądu i(t) płynącego przez diodę powodując rozładowywanie kondensatorów nieliniowych Cj oraz Cd. W pierwszej fazie prąd pły-



Rys.71. Przełączanie diody półprzewodnikowej.

nący przez element usuwa nadmiarowe nośniki ładunku Qd. Towarzyszy temu rekombinacja tych ładunków. Proces rekombinacji ładunków opisywany jest przez stałą czasową równą czasowi przelotu diody **TT**. Polaryzacja złącza pozostaje praktycznie nie zmieniona (napięcie na pojemności jest ciągłą funkcją czasu). W rezultacie zmiany ładunku Qd dobrze opisywane są za pomocą następującego równania [20]:

$$\frac{\partial Qd}{\partial t} = -\frac{Qd}{TT} - I_r$$
(130)

I_r prad rozładowujący $\approx E_2/R$.

Równanie (130) jest wyrazem zasady zachowania ładunku. Zmiany ładunku Qd w czasie (lewa strona równania) wynikają z jego rekombinacji (pierwszy składnik po prawej stronie) oraz odprowadzania przez prąd I_r (drugi składnik po prawej stronie). Wartość początkowa ładunku Qd jest iloczynem parametru **TT** oraz prądu I_f płynącego przez diodę w kierunku przewodzenia w stanie ustalonym (I_f≈E₁/R) [20]. Daje to następujący przebieg czasowy zmian ładunku Qd:

$$Qd(t) = TT \cdot \left[(I_f + I_r) \cdot \exp\left(-\frac{t}{TT}\right) - I_r \right]$$
(131)

Sytuacja taka trwa dopóki, dopóty cały ładunek $Qd(t=0)=TT I_f$ nie zostanie usunięty. Wtedy dopiero zaczyna być usuwany ładunek Qj zgromadzony w obszarze zubożonym powodując zmianę polaryzacji złącza i zmniejszenie prądu płynącego przez diodę do zera. Zgodnie ze wzorem (131) czas τ potrzebny na usunięcie ładunku Qd wyraża się następująco:



 $\tau = TT \cdot \ln\left(\frac{I_r + I_f}{I_r}\right)$ (132)

Rys.72. Wyniki symulacji procesu przełączania diody półprzewodnikowej za pomocą programu PSpice.

W tym czasie prąd płynący przez diodę w kierunku zaporowym pozostaje stały i równy I_r. W przypadku rozważanego przez nas obwodu wzór (132) daje czas $\tau \approx 6.9$ [ns].

Rozważania te ilustrują wyniki symulacji obwodu za pomocą programu PSpice przedstawione na Rys. 72. W pierwszym okresie, tuż po przełączeniu polaryzacji źródła, prąd płynący przez diodę pozostaje stały przez prawie 7.0[ns] — odpowiedzialna jest za to pojemność dyfuzyjna złącza. W ciągu następnych pięciu nanosekund prąd opada praktycznie do zera — wielkość tego czasu zależy głównie od pojemności złączowej diody.

6.1.3. Wływ temperatury na charakterystyki diody

Zmiany temperatury wpływają na charakterystykę statyczną diody poprzez zmianę wartości potencjału termicznego oraz poprzez zmiany wartości prądu nasycenia złącza. Potencjał termiczny Vt jest liniową funkcją temperatury bezwzględnej T:

$$Vt = \frac{k \cdot T}{q} \tag{133}$$

gdzie:

k stała Boltzmanna = $1,38 \cdot 10^{-23}$ [J/K];

q ładunek elementarny = $1,61 \cdot 10^{-19}$ [A s].

W programie PSpice przyjęta została następująca formuła pozwalająca na obliczenie zależności prądu nasycenia złącza od temperatury.

$$Is(T) = _area \cdot IS \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)^{\frac{XTI}{N}} \cdot \exp\left[\frac{EG \cdot (T - TNOM)}{N \cdot Vt \cdot TNOM}\right]$$
(134)

gdzie:

IS	prąd nasycenia złącza w temperaturze odniesienia TNOM;	
----	--	--

XTI wykładnik potęgowy temperaturowego współczynnika prądu nasycenia;EG wartość przerwy energetycznej dla materiału półprzewodnikowego, z którego

wykonano złącze; _area współczynnik zwielokrotnienia przyrządu;

TNOM temperatura odniesienia.

Prąd nasycenia złącza Is(T) jest dość skomplikowaną funkcją temperatury. W praktyce jednak dominujące znaczenie ma zależność wykładnicza.

Przykład:

Na Rys. 73 pokazano zbiór charakterystyk statycznych diody półprzewodnikowej w obszarze przewodzenia. Model diody opisany jest następującymi parametrami:

IS=10⁻¹⁸[A], N=1, BV=3[V], IBV=10[mA], XTI=3, EG=1,11[eV], RS=2

Charakterystyki obliczone zostały przez program PSpice dla różnych wartości temperatury otoczenia diody. Pokazano tylko charakterystyki w obszarze przewodzenia ponieważ w obszarze przebicia złącze modelowane jest za pomocą wzoru (125). Jest to zależność służąca tylko do aproksymacji charakterystyki przebicia. Na ogół nie oddaje ona prawidłowo zmian



Rys.73. Wpływ temperatury na charakterystykę statyczną diody krzemowej w obszarze przewodzenia.

napięcia przebicia złącza wraz z temperaturą.

Podane wyżej parametry diody odnoszą się do temperatury odniesienia TNOM. Jej wartość przyjmowana przez program PSpice wynosi $\approx 27^{\circ}$ C (300K). Przyjmuje się, że parametry modelu każdego przyrządu podawane są dla temperatury odniesienia. Możliwa jest zmiana wartości temperatury odniesienia za pomocą następującej instrukcji:

```
.OPTIONS TNOM=_nowa_wartość
```

W polu **_nowa_wartość** powinna zostać podana zmieniona wartość temperatury odniesienia wyrażona w °C.

Przykład:

.OPTIONS TNOM=21

Wartość temperatury otoczenia analizowanego układu może być zmieniana dwoma metodami. W najbardziej ogólnym przypadku używa się instrukcji .TEMP (ang. temperature). Instrukcja ta ma następującą składnię:

Przykład:

.TEMP -20 0 20 40 60 80

Po słowie kluczowym .TEMP podaje się w polach _t1, _t2, _t3 ... wartości temperatury

wyrażone w °C, dla których wykonane zostaną wszystkie instrukcje analizy obwodu umieszczone w zbiorze z danymi wejściowymi. Jeżeli zostanie podana wartość temperatury niższa od –273.0°C to zostanie ona zignorowana. Jeżeli instrukcja .TEMP nie pojawi się to program PSpice przyjmie, że temperatura otoczenia analizowanego obwodu jest równa TNOM.

Jeżeli interesuje nas tylko obliczenie charakterystyk stałoprądowych układu w różnych temperaturach można temperaturę otoczenia układu zmieniać za pomocą instrukcji .DC tak jak opisano to na stronie 20.

Pojemność różniczkowa złącza przy zerowej polaryzacji Cjo(T) uzależniona jest w programie PSpice od temperatury w sposób bezpośredni oraz poprzez zależność potencjału złączowego od temperatury (różnicy potencjałów wytwarzającej się między obszarem typu p i obszarem typu n).

$$Cjo(T) = area \cdot CJO \cdot \left\{ 1 + M \cdot \left[0.0004 \cdot (T - TNOM) + \left(1 - \frac{Vj(T)}{VJ} \right) \right] \right\}$$
(135)

gdzie:

Vj(T) zależność potencjału złączowego od temperatury;

VJ potencjał złączowy w temperaturze odniesienia;

M wykładnik potęgowy opisujący profil złącza;

_area współczynnik zwielokrotnienia przyrządu.

We wzorze (135) występuje zależność potencjału złączowego od temperatury — Vj(T). W programie PSpice zależność ta ma następującą postać:

$$Vj(T) = VJ \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right) - 3 \cdot Vt \cdot \ln\left(\frac{T}{TNOM}\right) - Eg(T) + EG \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)$$
(136)

gdzie:

Vt potencjał termiczny;

- Eg(T) zależność szerokości przerwy energetycznej materiału półprzewodnikowego od temperatury;
- **EG** szerokość przerwy energetycznej materiału półprzewodnikowego w temperaturze odniesienia.

Od temperatury uzależniona jest także szerokość przerwy energetycznej materiału półprzewodnikowego, z którego wykonany jest przyrząd:

$$Eg(T) = EG - \frac{0.000702 \cdot T^2}{T + 1108}$$
(137)

Zależność ta ma charakter empiryczny i dotyczy krzemu².

²Program PSpice przeznaczony jest głównie do analizy układów scalonych, które w ogromnej większości wykonywane są na podłożu krzemowym.

6.1.4. Model małosygnałowy i model szumowy diody

Małosygnałowy model diody półprzewodnikowej powstaje przez zastąpienie elementów nieliniowych występujących w modelu nieliniowym (Rys. 69) przez odpowiednie elementy liniowe. Złącze półprzewodnikowe opisane równaniem (124) zastąpione zostaje przewodnością gd o wartości równej przewodności różniczkowej złącza w punkcie pracy:

$$gd = \frac{\partial Id_1}{\partial Vd} = \frac{Is(T)}{Vt \cdot N} \cdot \exp\left(\frac{Vd}{Vt \cdot N}\right)$$
(138)

gdzie:

Vd statyczne napięcie panujące na złączu.
 W stanie przebicia istotna staje się przewodność gz reprezentująca przewodność różniczkową elementu nieliniowego symulującego zjawisko przebicia złącza:

$$gz = \frac{\partial Id_2}{\partial Vd} = \frac{IBV}{Vt} \cdot \exp\left(-\frac{BV+Vd}{Vt}\right)$$
(139)

W podobny sposób dokonuje się linearyzacji pojemności. Nieliniowa pojemność złączowa zastąpiona zostaje liniową pojemnością cj, której wartość określona jest wzorem:

$$cj = \frac{\partial Qj}{\partial Vd} = \frac{Cjo(T)}{\left(1 - \frac{Vd}{Vj(T)}\right)^{M}}$$
(140)

Podobnie postępuje się z pojemnością dyfuzyjną. Zostaje ona zastąpiona liniową pojemnością cd, której wartość równa jest odpowiedniej pojemności różniczkowej:

$$cd = \frac{\partial Qd}{\partial Vd} = \frac{TT \cdot Is(T)}{Vt \cdot N} \cdot \exp\left(\frac{Vd}{Vt \cdot N}\right)$$
(141)

W rezultacie bez zmian pozostaje tylko oporność szeregowa diody. Pełny schemat małosygnałowego modelu diody przed-

stawiony jest na Rys. 74.

Elementy składowe, z których budowane są modele szumowe rzeczywistych elementów i układów elektronicznych przedstawiono już w rozdziale 3 na stronie 63. Sygnał szumu jest zawsze mały, tak mały że wszystkie elementy elektroniczne mogą być traktowane jako elementy liniowe. Stąd model szumowy elementu powstaje z



Rys.74. Małosygnałowy model diody półprzewodnikowej.

modelu małosygnałowego poprzez uzupełnienie go o źródła szumów. W przypadku diody przyczyną szumu jest przepływ prądu przez złącze półprzewodnikowe. Stąd równolegle do przewodności Gd dołączone jest źródło szumu w postaci źródła prądu (Rys. 75), którego widmo mocy $(I_{sz.d})^2$ dane jest wzorem:

$$(I_{sz,d})^2 = 2 \cdot q \cdot Id_1 + \frac{KF \cdot Id_1^{AF}}{f}$$
(142)

gdzie:

f częstotliwość;

KF wykładnik szumów migotania;

AF współczynnik szumów migotania.

Pierwszy składnik wzoru (142) opisuje szum śrutowy, wywołany przepływem elektronów przez złącze. Drugi składnik to szum migotania. Źródłem szumów jest także oporność szeregowa diody Rs. Stąd równolegle do niej wpięte jest prądowe źródło szumów o widmowej gęstości mocy $(I_{sz,Rs})^2$ danej wzorem:

$$(I_{sz,Rs})^2 = \frac{4 \cdot k \cdot T}{Rs}$$
(143)

6.2. Tranzystor bipolarny

W przypadku symulacji dyskretnych układów elektronicznych model tranzystora bipolarnego jest jednym z częściej używanych modeli. Stanowi często podstawę makromodelu [3] modelu większego układu elektronicznego (np. wzmacniacza operacyjnego) oddającego zachowanie modelowanego układu, ale nie oddającego jego struktury wewnętrznej.



Rys.75. Model szumowy diody półprzewodnikowej.

6.2.1. Deklaracja tranzystora bipolarnego

Linia deklaracji tranzystora bipolarnego w języku symulacyjnym programu PSpice ma postać:

QXXXXXXX _nc _nb _ne [_ns] _nazwa_m [_area][OFF][IC=_vbe,_vce] Przykłady:

Q1 1 2 3 QMOD IC=0.6,5.0 Q9A 2 12 4 5 MOD1 Nazwa tranzystora bipolarnego zaczyna się zawsze od litery **Q**. W polach _nc, _nb, _ne podaje się numery węzłów, do których dołączony jest odpowiednio kolektor, baza i emiter tranzystora. W opcjonalnym polu _ns podaje się numer węzła, do którego dołączone jest podłoże tranzystora. Jeżeli parametr ten nie zostanie podany program PSpice zakłada, że podłoże tranzystora dołączone jest do węzła masy. W polu _nazwa_m należy podać nazwę modelu tranzystora, do którego odwołuje się deklaracja. Pole _area zawiera współczynnik zwielokrotnienia przyrządu (patrz strona 127), natomiast słowo kluczowe OFF zmienia algorytm obliczania statycznego punktu pracy układu tak jak to opisano na stronie 128. Na końcu linii deklaracji po słowie kluczowym IC= można podać (oddzielając przecinkiem):

□ wartość napięcia początkowego między bazą i emiterem — pole _vbe;

□ wartość napięcia początkowego między kolektorem i emiterem — pole _vce. Parametry te mają znaczenie tylko podczas analizy stanów nieustalonych i to tylko wtedy, gdy w instukcji .TRAN pojawi się słowo kluczowe UIC (patrz strona 72).

6.2.2. Charakterystyka statyczna tranzystora bipolarnego³

Model tranzystora bipolarnego, który został wbudowany w program PSpice jest zmodyfikowanym modelem ładunkowym Gummela–Poona [26] — Rys. 76. Charakterystyki tranzystora określone są głównie przez źródła prądu Ic oraz Ib. Na prąd kolektora Ic składają się prądy złącz kolektorowego oraz emiterowego z uwzględnieniem efektu tranzystorowego oraz prądu upływu złącza kolektorowego:

$$Ic = \frac{Is(T)}{Qb} \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbe}{NF \cdot Vt}\right) - \exp\left(\frac{Vbc}{NR \cdot Vt}\right) \right] - \frac{Is(T)}{Br(T)} \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbc}{NR \cdot Vt}\right) - 1 \right] - Isc(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbc}{NC \cdot Vt}\right) - 1 \right]$$
(144)

gdzie:

- Is(T) prąd nasycenia w funkcji temperatury bezwzględnej T wzór (168);
- Isc(T) prąd upływu złącza kolektor-baza w funkcji temperatury T wzór (170);
- Br(T) wzmocnienie prądowe dla pracy inwersyjnej w układzie OE jako funkcja temperatury bezwzględnej T wzór (172);
- Vbe napięcie baza–emiter;
- Vbc napięcie baza-kolektor;
- Vt potencjał termiczny wzór (133);
- NF współczynnik emisji dla pracy normalnej;
- NR współczynnik emisji dla pracy inwersyjnej;
- NC współczynnik emisji dla prądu upływu złącza kolektorowego.

³Wszystkie rozważnia prowadzone są dla tranzystora typu n-p-n. Autor sądzi, że na tej podstawie Czytelnik jest w stanie odtworzyć sobie model tranzystora p-n-p zastosowany w programie PSpice.



Rys.76. Model tranzystora bipolarnego typu n-p-n.

Występujący w równaniu (144) parametr Qb to tzw. względny ładunek bazy. Służy on do modelowania zjawiska Early–ego polegającego na zmianach efektywnej szerokości obszaru bazy pod wpływem zmian napięcia panującego na złączach (rozszerzanie i kurczenie obszaru zubożonego). Parametr ten służy także do modelowania zjawisk związanych z wysokim poziomem wstrzykiwania nośników do obszaru bazy. Ładunek względny Qb obliczany jest przez program PSpice zgodnie ze wzorem:

$$Qb = \frac{Ql}{2} \cdot \left(1 + \sqrt{1 + 4 \cdot Q^2}\right) \tag{145}$$

Ładunek Q1 uwzględnia istnienie zjawiska Early-ego:

$$Ql = \left(1 - \frac{Vbc}{VAF} - \frac{Vbe}{VAR}\right)^{-1} , \qquad (146)$$

natomiast ładunek Q2 uwzględnia zjawiska związane z wysokim poziomem wstrzykiwania nośników:

$$Q2 = \frac{Is(T)}{IKF} \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbe}{NF \cdot Vt}\right) - 1 \right] + \frac{Is(T)}{IKR} \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbc}{NR \cdot Vt}\right) - 1 \right]$$
(147)

gdzie:

VAF napięcie Early–go dla pracy normalnej;

VAR napięcie Early–go dla pracy inwersyjnej;

IKF prąd załamania dla pracy normalnej;

IKR prąd załamania dla pracy inwersyjnej.

Drugim istotnym składnikiem schematu zastępczego tranzystora jest siła prądomotoryczna

Ib modelująca prąd bazy tranzystora. Prąd ten obliczany jest następująco:

$$Ib = \frac{Is(T)}{Bf(T)} \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbe}{NF \cdot Vt}\right) - 1 \right] + Ise(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbe}{NE \cdot Vt}\right) - 1 \right] + \frac{Is(T)}{Br(T)} \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbc}{NR \cdot Vt}\right) - 1 \right] + Isc(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbc}{NC \cdot Vt}\right) - 1 \right]$$
(148)

gdzie:

- Is(T) prąd nasycenia w funkcji temperatury bezwzględnej T wzór (168);
- Isc(T) prąd upływu złącza kolektor-baza w funkcji temperatury T — wzór (170);
- Ise(T) prąd upływu złącza baza–emiter w funkcji temperatury T – wzór (169);
- Br(T) wzmocnienie prądowe dla pracy inwersyjnej w układzie OE jako funkcja temperatury bezwzględnej T — wzór (172);
- Bf(T) wzmocnienie prądowe tranzystora w układzie OE dla pracy normalnej w funkcji temperatury bezwzględnej T wzór (171).

Na prąd Ib składają się:

- Prąd złącza baza–emiter podzielony przez wzmocnienie tranzystora dla pracy normalnej.
- Prąd złącza baza–kolektor podzielony przez wzmocnienie tranzystora dla pracy inwersyjnej.
- □ Prąd upływu złącza baza–emiter.
- □ Prąd upływu złącza baza–kolektor.

Tablica XX Parametry modelu tranzystora bipolarnego wpływające na charakterystyki statyczne.

Słowo kluczowo	Nazwa e	Jednostka	Wartość domyślna
IS *	Prad nasycenia w temperaturze odniesienia	[A]	10-16
BF	Współczynnik wzmocnienia prądowego dla pracy normalnej	-	100
NF	Współczynnik emisji dla pracy normalnej	-	1.0
VA VAF	normalnej	[V]	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~
IKF *	Prad załamania dla pracy normalnej	[A]	~
ISE *	Prąd upływu złącza baza-emiter	[A]	0.0
NE BR	Współczynnik emisji dla prądu ISE Współczynnik wzmocnienia	-	1.5
NR	prądowego dla pracy inwersyjnej Współczynnik emisji dla pracy	-	1.0
VB	inwersyjnej Napięcie Early-ego dla pracy	-	1.0
VAR IKR *	inwersyjnej Prąd załamania	[V]	∞
	dla pracy inwersyjnej	[A]	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~
ISC *	Prąd upływu złącza baza-kolektor	[A]	0.0
NC	Współczynnik emisji dla prądu ISC	-	2.0
RB * IRB *	Oporność szeregowa obszaru bazy Prąd kolektora, dla którego oporność bazy maleje do wartości	[Ω] ć	0.0
RBM *	(RB+RBM)/2 Minimalna wartość oporności obsza	[A] ru	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~
	bazy	[Ω]	RB
RE *	Oporność szeregowa obszaru emiter	a [Ω]	0.0
NC ·	kolektora	[Ω]	0.0
AID	dla wanółczwaników PE oraz PP		0.0
FG	Przerwa energetyczna	- [eV]	1.11
XTI	Wykładnik potęgowy temp. współ- czynnika pradu pasycenia	-	3.0
	ezymma prądu nasycemu		5.0

* - parametr modyfikowany przez współczynnik zwielokrotnienia przyrządu _area Rezystancje omowe obszarów emitera, kolektora i bazy modelowane są za pomocą liniowych oporników Re, Rc oraz Rb. Wartość tych oporów uzależniona jest od współczynnika zwielokrotnienia przyrządu i obliczana zgodnie z następującymi wzorami:

$$Re = \frac{RC}{_area}, \quad Rc = \frac{RC}{_area}, \quad Rb = \frac{RB}{_area}$$
 (149)

gdzie:

RE oporność obszaru emitera — parametr modelu tranzystora;

RC oporność obszaru kolektora — parametr modelu tranzystora;

RB oporność obszaru bazy — parametr modelu tranzystora.

Program PSpice pozwala dodatkowo na uzależnienie rezystancji obszaru bazy od wysterowania tranzystora [26]. Jeżeli w deklaracji modelu tranzystora podana zostanie oprócz wartości parametru **RB** minimalna wartość oporności obszaru bazy **RBM** to oporność obszaru bazy Rb wyliczana będzie na podstawie następującego wzoru:

$$Rb = RBM + \frac{RB - RBM}{Qb}$$
(150)

Natomiast jeżeli oprócz wymienionych parametrów podana zostanie wartość parametru **IRB** tzn. wartość prądu kolektora, przy której oporność obszaru bazy maleje do wartości (**RB**+**RBM**)/2, to oporność obszaru bazy obliczana jest zgodnie z zależnością:

$$Rb = 3 \cdot (RB - RBM) \cdot \frac{\tan(z) - z}{z \tan^2(z)} + RBM$$
(151)

gdzie zmienna z wyliczana jest według wzoru:

$$z = \left(-1 + \sqrt{\frac{144 \cdot lb}{\pi^2 \cdot lRB + 1}}\right) \cdot \left(\frac{24}{\pi^2} \sqrt{\frac{lb}{lRB}}\right)^{-1}$$
(152)

Przykład:

Rys. 77 przedstawia zależność prądu kolektora Ic (oś pionowa) od napięcia kolektor–emiter Vce (oś pozioma), obliczoną przez program PSpice, dla często używanego tranzystora mocy 2N3055. Parametrem na wykresie jest prąd bazy, który zmienia się od 5[mA] do 30[mA] z krokiem 5[mA]. Model tranzystora pobrany został z biblioteki modeli tranzystorów rozpowszechnianej wraz z programem PSpice przez firmę MicroSim. Poszczególne parametry tego tranzystora przyjmują następujące wartości:

IS=974,4[fA];XTI=3;EG=1,11[eV];VAF=50[V];BF=99,49[A/A];NE=1,941; ISE=902,5[pA];IKF=4,029[A];XTB=1,5;BR=2,949[A/A];NC=2;ISC=0[A];IKR=0[A]; RC=0,1[Ω];CJC=276[pF];VJC=0,75[V];MJC=0,3333;FC=0,5;CJE=569,1[pF]; VJE=0,75[V];MJE=0,3333;TR=971,7[ns];TF=39,11[ns];ITF=20[A];VTF=10[V]; XTF=2;RB=10[Ω]



Rys.77. Zależność prądu kolektora od napięcia kolektor-emiter dla tranzystora 2N3055. Parametrem jest prąd bazy zmieniający się od 5[mA] do 30[mA] z krokiem 5[mA].

6.2.3. Pojemności

Schemat zastępczy tranzystora przedstawiony na Rys. 76 zawiera trzy nieliniowe pojemności. Są to:

- Dejemność obserwowana między bazą i emiterem Cbe.
- Pojemność obserwowana między bazą i kolektorem Cbc. Program PSpice pozwala na podział tej pojemności na dwie części — pierwsza z nich dołączona jest do bazy wewnętrznej tranzystora (węzeł BW), a druga do bazy zewnętrznej (węzeł B). W ten sposób uzyskuje się dokładniejszy model zachowania tranzystora dla dużych częstotliwości.
- □ Pojemność obserwowana między kolektorem a podłożem Ccs występowanie takiej pojemności jest charakterystyczne dla tranzystorów scalonych.

Ładunek Qbe zgromadzony przez pojemność Cbe można podzielić na dwie części. Pierwsza z nich to ładunek zgromadzony przez pojemność złączową Qbe', który wyraża się wzorem:

$$Qbe' = Cje(T) \cdot \int_{0}^{Vbe} \left[1 - \frac{v}{Vje(T)} \right]^{-MJE} dv$$
(153)

- Cje(T) pojemność złączowa baza–emiter przy zerowej polaryzacji jako funkcja temperatury bezwzględnej T wzór (173);
- Vje(T) potencjał złączowy dla złącza baza–emiter jako funkcja temperatury wzór (174);
- **MJE** wykładnik potęgowy opisujący profil złącza baza–emiter.

Jeżeli napięcie Vbe przekroczy wartość \mathbf{FC} ·Vje(T) program PSpice dokonuje liniowej ekstrapolacji pojemności złączowej w wyniku czego ładunek Qbe' obliczany jest następująco:

$$Qbe' = Cje(T) \cdot F1 + \frac{Cje(T)}{F2} \cdot \int_{FC \cdot Vje(T)}^{Vbe} \left[F3 + \frac{MJE \cdot v}{Vje(T)} \right] dv$$
(154)

gdzie:

$$F1 = \frac{Vje(T) \cdot [1 - (1 - FC)^{(1 - MJE)}]}{1 - MJE}$$

$$F2 = (1 - FC)^{(1 + MJE)}$$

$$F3 = 1 - FC \cdot (1 + MJE)$$
(155)

Bezwymiarowy parametr \mathbf{FC} określa granicę, powyżej której następuje liniowa ekstrapolacja pojemności złączowej. Wartość tego parametru powinna leżeć w przedziale (0;1). Jeżeli jednak nie zostanie podany w linii deklaracji modelu tranzystora to program PSpice przyjmie wartość równą 0,5.

Drugi składnik ładunku Qbe to ładunek mniejszościowych nośników ładunku Qbe" wstrzykiwanych do obszaru bazy z obszaru emitera. Ładunek Qbe" obliczany jest przez program PSpice zgodnie ze wzorem:

$$Qbe^{\prime\prime} = Tf \cdot Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbe}{NF \cdot Vt}\right) - 1 \right]$$
(156)

gdzie:

Tf efektywna wartość czasu przelotu dla pracy normalnej.

Zwykle wartość Tf równa jest wartości parametru \mathbf{TF} (czas przelotu dla pracy normalnej) podawanego w deklaracji modelu tranzystora. Program PSpice pozwala jednak na modelowanie wpływu wysokiego poziomu wstrzykiwania nośników na wartość czasu przelotu dla pracy normalnej. Wymaga to podania w deklaracji modelu tranzystora (.MODEL) następujących parametrów:

XTF współczynnika zależności czasu przelotu dla pracy normalnej od napięcia

polaryzującego;

- **VTF** napięcia opisującego zależność czasu przelotu dla pracy normalnej od napięcia Vbe;
- **ITF** parametru opisującego zależność czasu przelotu dla pracy normalnej od dużych prądów.

W tej sytuacji wartość Tf obliczana jest zgodnie ze wzorem:

$$Tf = TF \cdot \left[1 + \frac{XTF \cdot \exp\left(\frac{Vbc}{1.44 \cdot VTF}\right)}{\left(1 + \frac{ITF}{Bf(T) \cdot IbI}\right)^2} \right]$$
(157)

Prąd Ib1 występujący w powyższym równaniu wyraża się następująco:

$$Ib1 = \frac{Is(T)}{Bf(T)} \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbe}{NF \cdot Vt}\right) - 1 \right]$$
(158)

Całkowity ładunek Qbe gromadzony w obszarze złącza baza-emiter jest sumą ładunku Qbe' gromadzonego przez pojemność złączową oraz ładunku Qbe" gromadzonego przez pojemność dyfuzyjną:

$$Qbe = Qbe' + Qbe'' \tag{159}$$

Ładunek Qbc gromadzony przez nieliniową pojemność Cbc w obszarze złącza baza–kolektor można także podzielić na dwa składniki. Pierwszy z nich to ładunek gromadzony przez pojemność złączową Qbc':

$$Qbc' = Cjc(T) \cdot \int_{0}^{Vbc} \left[1 - \frac{v}{Vjc(T)} \right]^{-MJC} dv$$
(160)

gdzie:

- Cjc(T) pojemność złączowa baza-kolektor przy zerowej polaryzacji jako funkcja temperatury bezwzględnej T wzór (173);
- Vjc(T) potencjał złączowy dla złącza baza–kolektor jako funkcja temperatury wzór (174);
- MJC wykładnik potęgowy opisujący profil złącza baza-kolektor.

Powyżej napięcia \mathbf{FC} ·Vjc(T) program PSpice dokonuje liniowej ekstrapolacji pojemności złączowej, co w rezultacie prowadzi do następującego wzoru określającego wartość ładunku Qbc':

$$Qbc' = Cjc(T) \cdot F1 + \frac{Cjc(T)}{F2} \cdot \int_{FC \cdot Vjc(T)}^{Vbc} \left[F3 + \frac{MJC \cdot v}{Vjc(T)} \right] dv$$
(161)

gdzie:

$$F1 = \frac{Vjc(T) \cdot [1 - (1 - FC)^{(1 - MJC)}]}{1 - MJC}$$

$$F2 = (1 - FC)^{(1 + MJC)} ; F3 = 1 - FC \cdot (1 + MJC)$$
(162)

Drugi składnik ładunku Qbc to ładunek Qbc" związany ze wstrzykiwaniem nośników ładunku z obszaru bazy do obszaru kolektora. Nośniki te w obszarze kolektora stają się nadmiarowymi nośnikami mniejszościowymi⁴. Ładunek Qbc" wyraża się wzorem:

$$Qbc^{\prime\prime} = TR \cdot Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbc}{NR \cdot Vt}\right) - 1 \right]$$
(163)

gdzie:

TR czas przelotu nośników ładunku dla pracy inwersyjnej.

Całkowity ładunek zgromadzony w obszarze złącza baza-kolektor Qbc jest sumą ładunków Qbc' oraz Qbc".

Ładunek Qbc zgromadzony na złączu baza–kolektor może zostać podzielony między pojemności Cbc1 i Cbc2 (Rys. 76). Pojemność Cbc1 wpięta jest pomiędzy węzeł bazy wewnętrznej (BW) oraz węzeł kolektora wewnętrznego (CW). Pojemność Cbc2 wpięta jest pomiędzy węzeł bazy zewnętrznej (B) oraz węzeł kolektora wewnętrznego (CW). Sposób podziału ładunku określa parametr **XCJC** (współczynnik podziału ładunku) podawany w linii deklaracji modelu tranzystora (.MODEL). Ładunek Qbc1 zgromadzony na pojemności dołączonej do bazy wewnętrznej wyraża się wzorem:

$$Qbcl = XCJC \cdot Qbc' + Qbc''$$
(164)

(4 < 4)

Natomiast ładunek zgromadzony na pojemności dołączonej do bazy zewnętrznej wyraża się następująco:

$$Qbc2 = (1 - XCJC) \cdot Qbc'(VBc)$$
(165)

gdzie:

Qbc'(VBe) ładunek obliczany zgodnie ze wzorem (160), w których napięcie Vbe zostało zastąpione przez napięcie VBe między bazą zewnętrzną i kolektorem wewnętrznym.

Ostatnią pojemnością modelu tranzystora przedstawionego na Rys. 76 jest pojemność Ccs między kolektorem, a podłożem układu scalonego. Pojemność ta modelowana jest w programie PSpice tylko w postaci pojemności złączowej. W rezultacie ładunek Qcs zgromadzony na tej pojemności wyraża się wzorem:

⁴Z obszaru kolektora do obszaru bazy także wstrzykiwane są nośniki ładunku, które w obszarze bazy stają się nadmiarowymi nośnikami mniejszościowymi. Zjawisko to <u>także</u> uwzględniane jest przez ładunek Qbc".

$$Qcs' = Cjs(T) \cdot \int_{0}^{Vcs} \left[1 - \frac{v}{Vjs(T)}\right]^{-MJS} dv$$
(166)

- Cjs(T) pojemność złączowa kolektor-podłoże przy zerowej polaryzacji jako funkcja temperatury bezwzględnej T wzór (173);
- Vjs(T) potencjał złączowy dla złącza kolektor–podłoże jako funkcja temperatury wzór (174);

MJS wykładnik potęgowy opisujący profil złącza kolektor–podłoże.

Po przekroczeniu przez napięcie Vcs wartości \mathbf{FC} ·Vjs(T) program PSpice dokonuje liniowej ekstrapolacji pojemności złącza kolektor–podłoże co prowadzi do następującego wzoru określającego ładunek Qcs:

$$Qjs' = Cjs(T) \cdot Fl + \frac{Cjs(T)}{F2} \cdot \int_{FC \cdot Vjs(T)}^{Vcs} \left[F3 + \frac{MJS \cdot v}{Vjs(T)} \right] dv$$

$$Fl = \frac{Vjs(T) \cdot \left[1 - (1 - FC)^{(1 - MJS)}\right]}{1 - MJS}$$

$$F2 = (1 - FC)^{(1 + MJS)} ; \quad F3 = 1 - FC \cdot (1 + MJS)$$
(167)

6.2.4. Zależności temperaturowe

W modelu tranzystora bipolarnego, który został wbudowany w program PSpice, od temperatury uzależnione są:

- \Box prądy nasycenia Is(T), Ise(T), Isc(T);
- \Box wzmocnienie prądowe dla pracy normalnej Bf(T) oraz dla pracy inwersyjnej Br(T);
- D pojemności złączowe przy zerowej polaryzacji Cje(T), Cjc(T), Cjs(T);
- \Box potencjały złączowe Vje(T), Vjc(T), Vjs(T).

Największy wpływ na zależność prądów nasycenia od temperatury ma szerokość przerwy energetycznej **EG** materiału półprzewodnikowego, z którego wykonano tranzystor. W przypadku prądu Is(T) istotna jest także wartość parametru **XTI** — wykładnika potęgi, której podstawa jest proporcjonalna do temperatury bezwzględnej układu:

$$Is(T) = _area \cdot IS \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)^{XTI} \cdot \exp\left[\frac{EG \cdot (T - TNOM)}{Vt \cdot TNOM}\right]$$
(168)

gdzie:

IS prad nasycenia w temperaturze odniesienia TNOM.

W przypadku prądów Ise(T) oraz Isc(T) istotny staje się także parametr \mathbf{XTB} — wykładnik potęgowy w zależności wzmocnienia prądowego Bf(T) od temperatury. Program PSpice oblicza wartość prądu Ise(T) według wzoru:

$$Ise(T) = area \cdot ISE \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)^{(XTI-XTB)} \cdot \exp\left[\frac{EG \cdot (T-TNOM)}{Vt \cdot TNOM \cdot NE}\right]$$
(169)

natomiast wartość prądu Isc(T) oblicza według wzoru:

$$Isc(T) = _area \cdot ISC \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)^{(XTI-XTB)} \cdot \exp\left[\frac{EG \cdot (T-TNOM)}{Vt \cdot TNOM \cdot NC}\right]$$
(170)

Występują tu następujące parametry modelu tranzystora:

- **ISE** prąd nasycenia dla prądu upływu złącza baza–emiter w temperaturze odniesienia;
- ISC prąd nasycenia dla prądu upływu złącza baza-kolektor w temperaturze odniesienia;

dynamikę przyrządu oraz parametry szumowe.

- NE współczynnik emisji dla prądu upływu złącza baza-emiter;
- NC współczynnik emisji dla prądu upływu złącza baza-kolektor.

Wzory (168), (169) i (170) uwzględniają także wpływ współczynnika zwielokrotnienia przyrządu na prądy nasycenia. W ten sposób współczynnik ten wpływa na:

- Charakterystykę statyczną zadeklarowanego w strukturze obwodu tranzystora patrz wzory (144) i (148).
- Dynamikę zadeklarowanego w strukturze obwodu tranzystora patrz wzory (156) i (163).

1 (105).

Model tranzystora bipolarnego wbudowany w program PSpice zakłada, że wzmocnienie prądowe tranzystora dla pracy normalnej rośnie

Słowo kluczow	Nazwa /e	Jednostka	Wartość domyślna
CJE *	Pojemność złącza baza-emiter przy		
	zerowej polaryzacji	[F]	0.0
VJE	Potencjał złączowy złącza baza-emiter	[V]	.75
MJE	Wykładnik opisujący profil złącza		
	baza-emiter	-	0.5
TF	Czas przelotu dla pracy normalnej	[s]	0.0
XTF	Współczynnik w zależności TF od		
	napięcia polaryzującego	-	0.0
VTF	Współczynnik w zależności TF od Vbe	[V]	~
ITF	Współczynnik w zależności TF od		
	dużych prądów	[A]	0.0
PTF	Dodatkowe przesunięcie fazowe dla		
	częstotliwości f=1/(2π ·TF)	[deg]	0.0
CJC *	Pojemność złącza baza-kolektor		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
VJC	Potencjał złączowy złącza baza-kolektor	[V]	.75
MJC	Wykładnik opisujący profil złącza		
	baza-kolektor	-	.33
XCJC	Współczynnik podziału pojmności		
	złączowej złącza baza-kolektor	-	0.0
TR	Czas przelotu dla pracy inwersyjnej	[s]	0.0
CJS *	Pojemność złącza kolektor-podłoże		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
VJS	Potencjał złączowy złącza		
	kolektor-podłoże	[V]	.75
MJS	Wykładnik opisujący profil złącza		
	kolektor-podłoże	-	0.0
KF	Współczynnik szumów migotania	-	0.0
AF	Wykładnik szumów migotania	-	1.0
FC	Granica linearyzacji pojemności		
	złącza	-	0.5
* 50	romotr modufikowopy przez wop	álozuppile -	nuialakrataiaaia

Tablica XXI Parametry modelu tranzystora wpływające na

 * - parametr modyfikowany przez współczynnik zwielokrotnienia przyrządu _area

proporcjonalnie do temperatury bezwzględnej T w potędze **XTB**:

$$\boldsymbol{B}f(T) = \boldsymbol{B}F \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)^{XT\boldsymbol{B}}$$
(171)

BF wzmocnienie prądowe tranzystora dla pracy normalnej w układzie OE w temperaturze odniesienia.

Podobną zależność zrealizowano dla wzmocnienia prądowego tranzystora pracującego inwersyjnie:

$$\boldsymbol{Br}(T) = \boldsymbol{BR} \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)^{XTB}$$
(172)

gdzie:

BR wzmocnienie prądowe tranzystora dla pracy inwersyjnej w układzie OE w temperaturze odniesienia.

Jeżeli w deklaracji modelu tranzystora nie zostanie podana wartość parametru **XTB** to program PSpice przyjmie, że parametr ten równy jest zeru. W tym wypadku wzmocnienie prądowe Bf(T) (Br(T)) jest równe wartości parametru **BF** (**BR**) i nie zależy od temperatury.

Pojemności złączowe przy zerowej polaryzacji dla złącza baza–emiter Cje(T), baza–kolektor Cjc(T) oraz kolektor–podłoże Cjs(T) uzależnione są od temperatury w podobny sposób. Zależności te można ująć w jeden wzór (173), (173), w którym występuje znak " … ". Jeżeli zamiast tego znaku wprowadzimy literę "e" lub "c" lub "s" otrzymamy wzór odpowiednio dla złącza baza–emiter, baza–kolektor i kolektor–podłoże.

$$Cj_{\dots}(T) = _area \cdot CJ_{\dots} \cdot \left\{ 1 + MJ_{\dots} \cdot \left[4.0 \cdot 10^{-4} \cdot (T - TNOM) + \left(1 - \frac{Vj_{\dots}(T)}{VJ_{\dots}} \right) \right] \right\}$$
(173)

gdzie:

=e	dla złącza baza–emiter;
=c	dla złącza baza–kolektor;
=s	dla złącza kolektor–podłoże;
EG	szerokość przerwy energetycznej materiału półprzewodnikowego;
MJ.	współczynnik opisujący profil złącza;
VJ.	potencjał złączowy odpowiadający temperaturze odniesienia TNOM;

Vj...(T) zależność potencjału złączowego od temperatury.

Podobnie jednym wzorem można ująć zależność potencjałów złączowych od temperatury dla poszczególnych złącz:

$$Vj_{\dots}(T) = VJ_{\dots} \times \left(\frac{T}{TNOM}\right) - 3 \cdot Vt \cdot \ln\left(\frac{T}{TNOM}\right) - Eg(T) + EG \cdot \left(\frac{T}{TNOM}\right)$$
(174)

gdzie:

Eg(T) zależność szerokości przerwy energetycznej materiału półprzewodnikowego od temperatury.

Zmiany szerokości przerwy energetycznej wraz ze zmianami temperatury program PSpice oblicza według następującego wzoru:

$$Eg(T) = EG - \frac{7.02 \cdot 10^{-4} \cdot T^2}{T + 1108}$$
(175)

6.2.5. Model małosygnałowy i model szumowy

Podczas analizy zmiennoprądowej (.AC) program PSpice zastępuje każdy z tranzystorów jego modelem małosygnałowym. Jest to tzw. model hybryd π [24],[20], którego struktura



Rys.78. Małosygnałowy model hybryd π tranzystora bipolarnego.

przedstawiona jest na Rys. 78. Oporności rc, re i rb równe są odpowiednio oporności obszaru kolektora Rc, oporności obszaru emitera Re i oporności obszaru bazy Rb. Siła elektromotoryczna Ib występująca w nieliniowym modelu Gummela–Poona (wzór (148)) zastąpiona zostaje przez liniowe przewodności gbe i gbc. Ich wartość obliczana jest zgodnie z następującym wzorem:

$$gbe = \frac{\partial Ib}{\partial Vbe}$$
; $gbc = \frac{\partial Ib}{\partial Vbc}$ (176)

gdzie:

Ib prąd bazy — wzór (148); Vbe napięcie baza–emiter; Vbc napięcie baza–kolekor.

Jeżeli uwzględnić wpływ małych sygnałów na prąd Ic (wzór (144)) oraz prąd dopływający

do kolektora przez przewodność gbc to siłą elektromotoryczną Ic występującą w modelu nieliniowym można zastąpić równoległym połączeniem przewodności gce oraz liniowej siły prądomotorycznej gm sterowanej napięciem vbe. Wartość transkonduktancji gm oraz przewodności gbc obliczana jest zgodnie z następującymi zależnościami:

$$gm = \frac{\partial Ic}{\partial Vbe} + \frac{\partial Ic}{\partial Vbc} + \frac{\partial Ib}{\partial Vbc}$$

$$gce = -\frac{\partial Ic}{\partial Vbc} - \frac{\partial Ib}{\partial Vbc}$$
(177)

gdzie:

Ic prad kolektora — wzór (144);

Ib prad bazy — wzór (148).

Pochodne we wzorach (176) oraz (177) obliczane są dla statycznego punktu pracy układu. Należy zwrócić uwagę, że dla pracy w obszarze aktywnym⁵ transkonduktancja gm z dużą dokładnością może zostać obliczona według wzoru:

$$gm \simeq \frac{Ic}{NF \cdot Vt}$$
 (178)

gdzie:

Ic prąd kolektora;

NF współczynnik emisji dla pracy normalnej;

Vt potencjał termiczny — wzór (133).

Liniowa pojemność baza–emiter cbe występująca w modelu hybryd π otrzymywana jest przez zróżniczkowanie ładunku Qbe związanego z działaniem złącza baza–emiter względem zmian napięcia Vbe:

$$cbe = \frac{\partial Qbe}{\partial Vbe} = \frac{Tf \cdot Is(T)}{NF \cdot Vt} \cdot \exp\left(\frac{Vbe}{NF \cdot Vt}\right) + \frac{Cje(T)}{\left(1 - \frac{Vbe}{Vje(T)}\right)^{MJE}}$$
(179)

gdzie:

Tf efektywny czas przelotu dla pracy normalnej — wzór (157);

- Cje(T) pojemność różniczkowa złącza baza–emiter jako funkcja temperatury wzór (173);
- Vje(T) potencjał złączowy złącza baza–emiter jako funkcja temperatury bezwzględnej — wzór (174).

W aktywnym obszarze pracy tranzystora pierwszy składnik we wzorze (179) opisujący pojemność dyfuzyjną może być bardzo dobrze przybliżony w sposób następujący:

⁵Definują go z grubsza następujące nierówności: Vce>Vbe, Vce>0, Vbe>0.

$$cbe' = \frac{Tf \cdot Ic}{NF \cdot Vt}$$
(180)

Wartość pojemności cbc uzyskiwana jest także w wyniku różniczkowania:

$$cbc = \frac{\partial Qbc}{\partial Vbc} = \frac{TR \cdot Is(T)}{NR \cdot Vt} \cdot \exp\left(\frac{Vbc}{NR \cdot Vt}\right) + \frac{Cjc(T)}{\left(1 - \frac{Vbc}{Vjc(T)}\right)^{MJC}}$$
(181)

gdzie:

TR czas przelotu dla pracy inwersyjnej.

Pojemność złącza izolującego tranzystor od podłoża modelowana jest czysta pojemność złączowa (brak pojemności dyfuzyjnej). Stąd pojemność cjs oblicza się zgodnie ze wzorem:

$$cjs = \frac{\partial Qcs}{\partial Vcs} = \frac{Cjs(T)}{\left(1 - \frac{Vcs}{Vjs(T)}\right)^{MJS}}$$
(182)

Należy pamiętać, że jeżeli statyczna wartość napięcia panującego na złączu baza–emiter (baza–kolektor, kolektor–podłoże) przekroczy wartość FC·Vje(T) (FC·Vjc(T), FC·Vjs(T)) to drugi składnik we wzorze (179) ((181), (182)) reprezentujący pojemność złączową ekstrapolowany jest liniowo.

Jeżeli podana zostanie wartość współczynnika podziału pojemności złączowej złącza baza-kolektor **XCJC** to między bazą zewnętrzną i węzłem kolektora pojawi się pojemność cbc2 dana wzorem:

$$cbc' = (1 - XCJC) \cdot \frac{Cjc(T)}{\left(1 - \frac{VBc}{Vjc(T)}\right)^{MJC}}$$
 (183)

gdzie:

VBe statyczna wartość napięcia baza wewnętrzna — emiter. W tej sytuacji drugi składnik po prawej stronie wzoru (181) bedzie proporcjonalny do

parametru **XCJC**.

Parametry małosygnałowe przyrządów półprzewodnikowych obliczane są wraz ze statycznym punktem pracy układu. Ich wartość wpisywana jest do zbioru z danymi wyjściowymi. W przypadku tranzystora bipolarnego są to [26]:

```
RPI=1/gbe; RO=1/gce; GM=gm; CPI=cbe; CMU=cbc; CBX=cbc'; CCS=ccs; RX=rb.
```

Ponadto program PSpice oblicza i zapisuje w zbiorze z danymi wyjściowymi wartość:

□ statycznego wzmocnienia prądowego tranzystora:

BETADC=Ic/Ib;

□ zmiennoprądowego wzmocnienia prądowego tranzystora:

BETAAC=∂Ic/∂Ib;



Rys.79. Zależność częstotliwości granicznej FT tranzystora 2N3055 od prądu kolektora Ic obliczona przez program PSpice.

□ częstotliwości granicznej tranzystora:

FT=GM/[2π (CPI+CMU)].

Przykład:

Częstotliwość graniczną tranzystora bipolarnego znajdującego się w stanie aktywnym można wyrazić następującym przybliżonym wzorem [20]:

$$FT \approx \frac{gm}{2\pi \cdot cbe} \tag{184}$$

- Dla małych wartości prądu kolektora dominującym składnikiem pojemności różniczkowej cbe jest pojemność złączowa (drugi składnik wzoru (179)). Pozostaje ona prawie niezależna od prądu Ic w obszarze aktywnym napięcie baza–emiter jest praktycznie stałe⁶. Transkonduktancja gm tranzystora jest proporcjonalna do prądu Ic wzór (180). Stąd częstotliwość graniczna FT rośnie wraz z prądem kolektora Ic.
- Dla średnich wartości prądu kolektora Ic głównym składnikiem pojemności cbe staje się pojemność dyfuzyjna proporcjonalna do Ic wzór (180). Stąd zgodnie ze wzorem (184) częstotliwość graniczna FT pozostaje stała i niezależna od stopnia wysterowania tranzystora (prąd Ic).
- Dla dużego prądu kolektora Ic następuje zwiększenie efektywnej wartości czasu

⁶W przypadku tranzystora krzemowego równe około 0.7[V].

przelotu dla pracy normalnej Tf. W programie PSpice zjawisko to opisywane jest wzorem (157). Powoduje to wzrost wartości pojemności cbe (wzór (180)) i w rezultacie zmniejszenie wartości częstotliwości granicznej TF.

Na Rys. 79 przedstawiono przykładowe wyniki obliczeń częstotliwości granicznej FT wykonanych przez program PSpice dla tranzystora 2N3055⁷. Na osi pionowej odłożono częstotliwość graniczną FT tranzystora natomiast na osi poziomej prąd kolektora Ic. Obliczenia wykonywane były dla napięcia kolektor–emiter równego 5[V]. Model tranzystora 2N3055 zastosowany do obliczeń pochodzi z biblioteki dostarczanej przez firmę MicroSim (strona 142).



Rys.80. Model szumowy tranzystora bipolarnego.

Model szumowy tranzystora powstaje przez uzupełnienie modelu małosygnałowego o źródła szumu — Rys. 80. W przypadku tranzystora najistotniejszy jest szum śrutowy generowany podczas przepływu prądu kolektora oraz prądu bazy przez złącze baza–emiter. Szum ten modelowany jest przez dwa źródła prądowe $I_{sz,b}$ oraz $I_{sz,c}$. Gęstość widmowa mocy szumu generowanego przez poszczególne źródła dane są poniższym wzorem [24]:

$$(I_{sz,b})^2 = 2 \cdot q \cdot Ib + \frac{KF \cdot Ib^{AF}}{f}$$

$$(I_{sz,c})^2 = 2 \cdot q \cdot Ic$$
(185)

gdzie:

⁷Model tranzystora 2N3055 zastosowany do obliczeń rozprowadzany jest przez firmę MicroSim razem z programem PSpice w bibliotece o nazwie QNOM.LIB.

- q ładunek elementarny = $1,61 \cdot 10^{-19}$ [A s];
- KF współczynnik szumów migotania;
- **AF** wykładnik szumów migotania.

W równaniu (185) uwzględniono szumy migotania (1/f) towarzyszące przepływowi prądu bazy. Model szumowy tranzystora zawiera ponadto, źródła $I_{sz,rb}$, $I_{sz,re}$, $I_{sz,re}$, modelujące szumy generowane przez oporność bazy, emitera i kolektora. Gęstość widmowa mocy sygnału szumu generowanego przez każde z tych źródeł może zostać wyrażona następującym wzorem:

$$(I_{sz,r...})^2 = \frac{4 \cdot k \cdot T}{r...}$$
(186)

gdzie:

k stała Boltzmanna = $1,38 \cdot 10^{-34}$ [J/K];

T temperatura bezwzględna;

- ...=b szum oporności bazy;
- ...=e szum oporności emitera;
- ...=c szum oporności kolektora.

6.3. Tranzystor polowy, złączowy (JFET)

Program PSpice posiada wbudowany model tranzystora polowego, złączowego JFET (ang. Junction Field Effect Transistor). Może to być przyrząd z kanałem typu p lub z kanałem typu n. Model zastosowany w programie PSpice odnosi się do tranzystora JFET wykonanego na podłożu krzemowym. Specjalną klasę tranzystorów polowych, złączowych stanowią przyrządy, których struktura wykonana została w arsenku galu (GaAsFET). Ściśle rzecz biorąc bramkę takiego tranzystora stanowi dioda Shottkiego tzn. złącze metal-półprzewodnik. Stąd tranzystory GaAs-FET zaliczane są często do

Tablica XXII Parametry modelu standardowego tranzystora polowego, złączowego (Si).

Słowo kluczowe	Nazwa	Jednostka	Wartość domyślna
VTO	Napięcie progowe	[V]	-2.0
BETA *	Współczynnik transkonduktancji	$[A/V^2]$	10-4
LAMBDA*	Współczynnik modulacji		
	długości kanału	$[V^{-1}]$	0.0
RS *	Oporność źródła	$[\Omega]$	0.0
RD *	Oporność drenu	$[\Omega]$	0.0
CGS *	Pojemność złącza bramka-źródło		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
CGD *	Pojemność złącza bramka-dren		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
VJ	Potencjał złączowy bramki	[V]	1.0
IS *	Prad nasycenia bramki	[A]	10^{-14}
VTOTC	Współczynnik temperaturowy		
	dla VTO	[V/K]	0.0
BETATCE	Eksponencjalny współczynnik		
	temperaturowy dla BETA	[%/K]	0.0
KF	Współczynnik szumów migotania	-	0.0
AF	Wykładnik szumów migotania	-	1.0
FC	Granica linearyzacji pojemności		
	złącza	-	0.5

* - parametr modyfikowany przez współczynnik zwielokrotnienia przyrządu _area

klasy MESFET (ang. Metal Semiconductor FET). Model takiego przyrządu odbiega nieco od

modelu tranzystora wykonanego w krzemie. Stąd twórcy programu PSpice zdecydowali się wprowadzić dodatkowy model oraz rodzaj elementu — tranzystor polowy, złączowy GaAs.

6.3.1. Deklaracja w strukturze obwodu tranzystora polowego, złączowego

Nazwa standardowego tranzystora polowego, deklarowanego w strukturze obwodu musi zaczynać się na literę **J**. W przypadku tranzystora polowego, złączowego GaAs nazwa ta powinna zaczynać się na literę **B**. Ogólna postać deklaracji dla przyrządu standardowego jest następująca:

JXXXXXXX _d _g _s _m_nazwa [_area] [OFF] [IC=_vds,_vgs] Natomiast deklaracja taka dla przyrządu GaAs przyjmuje postać:

BXXXXXXX _d _g _s _m_nazwa [_area]

Przykład:

* deklaracja tranzystora standardowego
JW 7 2 3 JP_1 OFF
* deklaracja tranzystora GaAs
BX51 2 5 6 MY_GaAs 3

W polach _d, _g, _s należy podać numery węzłów, do których dołączone będą odpowiednio dren, bramka i źródło tranzystora. W polu _m_nazwa podaje się nazwę modelu, który użyty zostanie do opisu zachowania deklarowanego elementu. Pole _area przeznaczone jest na współczynnik zwielokrotnienia przyrządu — bliższy opis znaczenia współczynnika zwielokrotnienia przyrządu znajduje się na stronie 127. Słowo kluczowe OFF służy modyfikacji procesu obliczania statycznego punktu pracy układu (patrz strona 128). Po słowie kluczowym IC= można podać w polach _vds i _vgs napięcie panujące między drenem i źródłem oraz napięcie panujące między bramką i źródłem w chwili rozpoczęcia analizy stanu nieustalonego. Należy przy tym pamiętać, że podane wartości mają znaczenie tylko w przypadku, gdy w instrukcji .TRAN użyto słowa kluczowego UIC — patrz strona 72.

6.3.2. Model standardowego (Si) tranzystora polowego, złączowego⁸ (Model Shichman–a Hodges–a)

Charakterystyka statyczna standardowego tranzystora polowego, złączowego zaproponowana przez Shichman–a i Hodges–a to tzw. charakterystyka kwadratowa. Oznacza to, że w obszarze nasycenia prąd drenu, modelowany przez źródło prądu Ids (Rys. 81), rośnie z kwadratem napięcia między bramką i źródłem Vgs. Prąd Ids, w przypadku gdy napięcie dren–źródło Vds jest większe od zera⁹, określony jest następującym wzorem [26]:

⁸Wszystkie rozważania tego paragrafu dotyczą tranzystora z kanałem typu n. Autor sądzi, że Czytelnik będzie w stanie samodzielnie odtworzyć model tranzystora z kanałem typu p.

⁹Tranzystor znajduje się w obszarze pracy normalnej.

$$Ids = \begin{cases} 0 & Vgs - VTO < 0\\ BETA \cdot (Vgs - VTO)^2 \cdot (1 + LAMBDA \cdot Vds) & 0 \le Vgs - VTO \le Vds\\ BETA \cdot Vds \cdot [2 \cdot (Vgs - VTO) - Vds] \cdot (1 + LAMBDA \cdot Vds) & 0 < Vds \le Vgs - VTO \end{cases}$$
(187)

VTO napięcie progowe bramka–źródło powodujące zablokowanie przepływu prądu przez kanał;

BETA parametr transkonduktancji;

LAMBDA parametr konduktancji wyjściowej.

Podobne zależności obowiązują w przypadku, gdy tranzystor znajduje się w obszarze pracy inwersyjnej tzn. gdy Vds<0:

$$Ids = \begin{cases} 0 & Vgd - VTO < 0\\ -BETA \cdot (Vgd - VTO)^2 \cdot (1 - LAMBDA \cdot Vds) & 0 \le Vgd - VTO \le -Vds \\ -BETA \cdot Vds \cdot [2 \cdot (Vgd - VTO) + Vds] \cdot (1 - LAMBDA \cdot Vds) & 0 < -Vds \le Vgd - VTO \end{cases}$$
(188)

Oprócz tego w modelu uwzględniono:

□ prąd Igs płynący przez złącze półprzewodnikowe między bramką a źródłem;

$$Igs = Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vgs}{Vt}\right) - 1 \right]$$
(189)

gdzie:

Is(T) prąd nasycenia złącza bramka-kanał jako funkcja temperatury — wzór (193);

Vt potencjał temperaturowy — wzór (133);

Vgs napięcie bramka-źródło;

□ prąd Igd płynący przez złącze półprzewodnikowe między bramką a drenem;

$$Igd = Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vgd}{Vt}\right) - 1 \right]$$
(190)

gdzie:

Is(T) prąd nasycenia złącza bramka-kanał jako funkcja temperatury — wzór (193);

Vgd napięcie bramka-dren.

Oporność omowa kanału i wyprowadzeń reprezentowana jest na schemacie zastępczym (Rys. 81) przez dwie oporności Rs oraz Rd, których wartości obliczane są następująco:

$$R_{S} = \frac{RS}{_area}$$
; $Rd = \frac{RD}{_area}$ (191)

gdzie:

RS oporność omowa obszaru źródła (parametr w programie PSpice);

RD oporność omowa obszaru drenu (parametr w programie PSpice).

Elementy dynamiczne w modelu tranzystora polowego, złączowego to pojemności złączowe występujące między bramką i źródłem oraz bramką i drenem. Ładunki Qgs, Qgd zgromadzone na wymienionych pojemnościach można wyrazić za pomocą jednego wzoru:

$$Qg_{...} = Cg_{...}(T) \cdot \int_{0}^{Vg_{...}} \frac{1}{\left(1 - \frac{v}{Pb(T)}\right)^{0.5}} dv$$
(192)

...=s dla pojemności bramka-źródło;

...=d dla pojemności bramka–dren;

Pb(T) zależność potencjału dyfuzyjnego złącza od temperatury — wzór (194).



Rys.81. Schemat zastępczy modelu tranzystora polowego, złączowego.

Model wbudowany w program PSpice nie uwzględnia pojemności dyfuzyjnej, która odgrywa istotną rolę tylko dla pracy złącza w zakresie przewodzenia. Mimo to jeśli napięcie Vgs lub Vgd przekroczy wartość FC Pb(T) (złącze bramka–kanał jest spolaryzowane w kierunku przewodzenia) program PSpice dokonuje liniowej ekstrapolacji pojemności złączowych tak jak to zostało opisane w przypadku modelu diody (strona 131). Na Rys. 81 przedstawiono schemat zastępczy modelu tranzystora polowego, złączowego.

W przestawionym modelu następujące parametry uzależnione są od temperatury:

 \Box Prąd nasycenia złącza bramka–kanał Is(T):

$$Is(T) = area \cdot IS \cdot \exp\left[\frac{q \cdot EG \cdot (T - TNOM)}{k \cdot T \cdot TNOM}\right]$$
(193)

gdzie:

IS	prąd nasycenia złącza bramka-kanał w temperaturze odniesienia;
EG	szerokość przerwy energetycznej w krzemie = 1,11[eV];
q	iadunek elementarny = 1,61 10 ⁻¹⁹ [A s];
k	stała Boltzmanna = $1,38 \cdot 10^{-34}$ [J/K];
TNOM	temperatura odniesienia (300K).

D Potencjał dyfuzyjny złącza bramka–kanał Pb(T):

$$Pb(T) = \frac{PB \cdot T}{TNOM} - 3 \cdot Vt \cdot \ln\left(\frac{T}{TNOM}\right) - Eg(T) + \frac{EG \cdot T}{TNOM}$$
(194)

gdzie:

- Eg(T) zależność szerokości przerwy energetycznej materiału półprzewodnikowego od temperatury.
- □ Szerokość przerwy energetycznej materiału półprzewodnikowego Eg(T):

$$Eg(T) = EG - \frac{0.000702 \cdot T^2}{T + 1108} \quad . \tag{195}$$

Dejemność różniczkowa złącza bramka-źródło przy zerowej polaryzacji Cgs(T):

$$Cgs(T) = area \cdot CGS\left\{1 + 0.5\left[0.0004 \cdot (T - TNOM) + \left(1 - \frac{Pb(T)}{PB}\right)\right]\right\}$$
(196)

gdzie:

- **CGS** pojemność różniczkowa złącza bramka–źródło przy zerowej polaryzacji złącza w temperaturze odniesienia.
- D Pojemność różniczkowa złącza bramka–dren Cgd(T):

$$Cgd(T) = area \cdot CGD\left\{1 + 0.5\left[0.0004 \cdot (T - TNOM) + \left(1 - \frac{Pb(T)}{PB}\right)\right]\right\}$$
(197)

gdzie:

CGS pojemność różniczkowa złącza bramka–źródło przy zerowej polaryzacji złącza w temperaturze odniesienia.

6.3.3. Model tranzystora polowego, złączowego GaAs [7],[31]¹⁰

Schemat zastępczy modelu tranzystora polowego, złączowego przedstawiony jest na Rys. 82. Schemat ten nie różni się istotnie od schematu zastępczego krzemowego tranzystora polowego, złączowego przedstawionego na Rys. 81. Jedyną nowością jest pojawienie się *stałej* pojemności Cds pomiędzy źródłem i drenem oraz oporności bramki Rg. Istota różnicy pomiędzy modelem tranzystora krzemowego i modelem tranzystora GaAs leży w zależności opisującej prąd drenu Id. Tranzystor GaAs można opisywać w programie PSpice za pomocą jednego z dwóch modeli. Pierwszy z nich, model Curtice–a [7], uzależnia prąd Id od napięcia pomiędzy bramką a źródłem Vgs oraz od napięcia dren–źródło Vds dla Vgs>VTO w sposób następujący:

¹⁰Tranzystor polowy, złączowy GaAs to przyrząd z kanałem typu n.

$Id = _area \cdot BETA \cdot (1 + LAMBDA \cdot Vds) \cdot (Vgs - VTO)^2 \cdot \tanh(ALPHA \cdot Vds)$ (198)

- gdzie: **ALPHA** parametr kształtu;
 - **VTO** napięcie progowe blokujące przepływu prądu przez kanał;

BETA parametr transkonduktancji;

LAMBDA parametr konduktancji wyjściowej.

Różnica pomiędzy wzorem (198), a wzorem (187) polega na zmianie opisu pradu Id w części liniowej charakterystyki, co odpowiada zakresowi napieć 0<Vds<Vgs-VTO. W obszarze tym za zmniejszanie się wartości prądu drenu wraz ze zmniejszaniem się napięcia Vds odpowiedzialny jest czynnik tanh(ALPHA Vds). W ten sposób dokładniej odtwarza się charakterystykę statyczną przyrządu wykonanego w arsenku galu.

Pojemności bramka–źródło oraz bramka–dren opisywane są w modelu Curtice–a w taki sam sposób jak w modelu standardowego tranzystora polowego, złączowego (równanie (192)). Zależność od temperatury i współczynnika zwielokrotnienia przyrządu jest też taka sama.

Tablica	XXIII	Parametry	modelu	tranzystora	GaAsFET.
---------	-------	-----------	--------	-------------	----------

Słowo kluczowe	Nazwa	Jednostka	Wartość domyślna
LEVEL	Rodzaj modelu		
	1=Curtic-a, 2=Raytheon-a	-	1.0
VTO	Napięcie progowe	[V]	-2.0
ALPHA	Współczynnik w argumencie		
	funkcji TANH	$[V^{-1}]$	2.0
В	Współczynnik kształtu	-	0.3
BETA *	Współczynnik transkonduktancji	$[A/V^2]$	10-4
LAMBDA*	Współczynnik modulacji		
	długości kanału	$[V^{-1}]$	0.0
RS *	Oporność źródła	[Ω]	0.0
RG *	Oporność bramki	$[\Omega]$	0.0
RD *	Oporność drenu	$[\Omega]$	0.0
CGS *	Pojemność złącza bramka-źródło		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
CGD *	Pojemność złącza bramka-dren		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
CDS *	Pojemność dren-źródło	[F]	0.0
TAU	Czas przelotu	[s]	0.0
VBI	Potencjał złączowy bramki	[V]	1.0
IS *	Prad nasycenia bramki	[A]	10^{-14}
VTOTC	Współczynnik temperaturowy		
	dla VTO	[V/K]	0.0
BETATCE	Eksponencjalny współczynnik		
	temperaturowy dla BETA	[%/K]	0.0
KF	Współczynnik szumów migotania	-	0.0
AF	Wykładnik szumów migotania	-	1.0
FC	Granica linearyzacji pojemności		
	złącza	-	0.5

* - parametr modyfikowany przez współczynnik zwielokrotnienia przyrządu _area

Należy tylko pamiętać, że szerokość przerwy energetycznej w arsenku galu wynosi EG=1,4[eV].

W programie PSpice można użyć także innego modelu tranzystora polowego, złączowego GaAs. Jest to model Raytheon–a. W modelu tym prąd drenu Id dla napięć Vgs>VTO opisywany jest za pomocą następującego równania:

$$Id = _area \cdot (1 + LAMBDA \cdot Vds) \cdot \frac{BETA \cdot (Vgs - VTO)^2}{1 + B \cdot (Vgs - VTO)} f(ALPHA \cdot Vds)$$
(199)



Rys.82. Schemat zastępczy modelu tranzystora polowego, złączowego GaAs.

ALPHA	parametr kształtu;
B	parametr kształtu;
VTO	napięcie progowe powodujące zablokowanie przepływu prądu przez kanał;
LAMBDA	parametr konduktancji wyjściowej;
BETA	parametr transkonduktancji.

Dzięki zastosowaniu czynnika 1/[1+B (Vgs-VTO)] uzyskuje się lepszą zgodność z danymi doświadczalnymi dla zakresu napięć Vgs>>VTO. Funkcja tanh(x) została natomiast zastąpiona przez łatwiejszą do obliczenia funkcję aproksymującą f(x) w postaci:

$$f(x) = \begin{cases} 1 - \left(1 - \frac{x}{3}\right)^3 & gdy: |x| \le 3 \\ 1 & gdy: |x| > 3 \end{cases}$$
(200)

W modelu Raytheon–a udoskonalone zostały także równania opisujące nieliniowe pojemności bramka–źródło i bramka–dren. Uwzględniono w tych wzorach wpływ zjawiska nasycenia prędkości nośników ładunku dla dużych wartości natężenia pola elektrycznego. Przykład:

Rys. 83 przedstawia charakterystyki statyczne tranzystora polowego, złączowego obliczone przez program PSpice z wykorzystaniem modelu Shichman–a Hodges–a, Curtice–a i Raytheon–a. Na osi poziomej odłożone jest napięcie dren–źródło. Na osi pionowej prąd drenu Id. Podstawowe parametry modeli są następujące:

VTO=-2,63[V],BETA=13,1[mA],LAMBDA=0[1/V],RS=RD=3[Ω],RG=0[Ω]



Rys.83. Charakterystyki tranzystora polowego, złączowego w modelach Shichman-a, Curtice-a i Raytheon-a. Parametry: $RG=0[\Omega]$, $RS=RD=3[\Omega]$, VTO=-2.63[V], LAMBDA=0, BE-TA=13.1[mA], ALPHA=1.0[V⁻¹], B=0[V⁻¹].



Rys.84. Wpływ parametru **ALPHA** na charakterystykę statyczną tranzystora GaAsFET obliczoną według modelu Curtice-a i Raytheon-a (B=0[1/V]).

Wartość parametru **ALPHA** oraz parametru **B** została dobrana tak, aby charakterystyki uzyskane przy użyciu poszczególnych modeli były możliwie zbliżone:

ALPHA=1,0[1/V],B=0[1/V]

Ruchliwość elektronów znajdujących się w paśmie przewodnictwa jest dla arsenku galu duża. W rezultacie już stosunkowo niewielkie pole elektryczne powoduje nasycenie prędkości nośników. Efektem jest mniejsza wartość napięcia nasycenia niż wynika to z modelu Shichman–a Hodges–a. Efekt ten można łatwo odtworzyć (Rys. 84) w przypadku modeli specyficznych dla tranzystorów GaAsFET (Curtice–a i Raytheon–a) manipulując wartością parametru **ALPHA**¹¹.



Rys.85. Małosygnałowy model tranzystora polowego, złączowego. Elementy rg, cds występują tylko dla GaAsFET.

6.3.4. Model małosygnałowy i model szumowy

Model małosygnałowy tranzystora polowego, złączowego przedstawiony został na Rys. 85. Model ten dotyczy tranzystora standardowego, którego struktura wykonana została w krzemie oraz tranzystora GaAsFET. W pierwszym przypadku oporność bramki rg, oraz pojemność dren–źródło cds są równe zeru. W przypadku tranzystora GaAsFET oba te elementy mogą być niezerowe. W modelu przedstawionym na Rys. 85 nie uwzględniono przewodności bramka–dren oraz bramka–źródło. Wymienione przewodności



Rys.86. Model szumowy tranzystora polowego, złączowego. Elementy: rg, $I_{sz,g}$, cds tylko dla tranzystora GaAsFET.

różniczkowe dotyczą złącza półprzewodnikowego spolaryzowanego w kierunku zaporowym. A zatem są to bardzo małe przewodności, co usprawiedliwia ich pominięcie [26]. Pozostałe elementy obliczane są zgodnie ze wzorami:

¹¹W przypadku modelu Raytheon-a można zmieniać także wartość parametru \mathbf{B} .

$$gm = \frac{\partial Id}{\partial Vgs} ; gds = \frac{\partial Id}{\partial Vds}$$

$$cds = Cds ; cgs = \frac{\partial Qgs}{\partial Vgs} ; cgd = \frac{\partial Qgd}{\partial Vgd}$$

$$rg = Rg ; rd = Rd ; rs = Rs$$
(201)

Model szumowy tranzystora polowego, złączowego powstaje przez uzupełnienie modelu małosygnałowego o źródła szumu — Rys. 86. Głównym źródłem szumów jest w tym przypadku kanał tranzystora. Szumy spowodowane są ziarnistą strukturą przepływającego ładunku. Zjawisko to modelowane jest przez źródło $I_{sz,k}$, dla którego gęstość widmowa energii wyraża się wzorem:

$$(I_{sz,k})^2 = \frac{\mathbf{8} \cdot k \cdot T \cdot gm}{3} + \frac{KF \cdot Id^{AF}}{f}$$
(202)

gdzie:

k stała Boltzmanna = $1,38 \cdot 10^{-23}$ [J/K];

T temperatura bezwzględna;

gm transkonduktancja różniczkowa — wzór (201);

f częstotliwość wyrażona w [Hz];

KF współczynnik szumów migotania;

AF wykładnik szumów migotania.

We wzorze (202) uwzględniono szumy migotania (1/f), których natura (mimo powszechnego występowania) nie została do końca wyjaśniona.

Model szumowy tranzystora polowego, złączowego uwzględnia także pomniejsze źródła szumów. Są nimi oporności omowe obszaru drenu i źródła tranzystora oraz w przypadku tranzystora GaAsFET oporność omowa bramki. Gęstość widmową energii szumów dla tych źródeł da się wyrazić jednym wzorem:

$$(I_{sz,\dots})^2 = \frac{4 \cdot k \cdot T}{R...}$$
(203)

gdzie:

...=s dla źródła tranzystora;

- ...=d dla drenu tranzystora;
- ...=g dla bramki tranzystora;

k stała Boltzmanna = $1,38 \cdot 10^{-23}$ [J/K];

T temperatura bezwzględna.

6.4. Tranzystor polowy z izolowaną bramką (MOS)

Większość układów scalonych wykonywanych jest obecnie w technologii MOS lub CMOS. Podstawowym przyrządem jest w tym przypadku tranzystor polowy z izolowaną bramką. Bramka wykonywana jest najczęściej z glinu (Al — pierwiastek popularnie nazywany aluminium) natomiast izolację od kanału stanowi warstwa dwutlenku krzemu (SiO₂). Stąd

nazwa tranzystora MOS (ang. Metal Oxide Semiconductor). Program PSpice zorientowany jest na analizę układów scalonych. Nie dziwi więc fakt, że najbardziej rozbudowanym modelem przyrządu, wbudowanym w ten program, jest model tranzystora MOS. Tranzystor ten może być modelowany w programie PSpice za pomocą modeli o różnym stopniu skomplikowania i dokładności. Poczynając od modelu "kwadratowego" Shichman-a Hodges-a poprzez dokładny lecz skomplikoobliczeniowo wany model Meyer-a, a kończac na równie dokładnym lecz prostszym modelu Dang-a. W tym paragrafie zebrane zostały podstawowe zależności opisujące zachowanie tranzystora MOS, które wyko**Tablica XXIV** Parametry statyczne modelu tranzystoraMOS. Poziom modelowania LEVEL=1.

Słowo kluczowe	Nazwa	Jednostka	Wartość domyślna
LEVEL	Rodzaj modelu:		
	1=Curtic-a; 2=Meyer-a; 3=Dang-a	-	1.0
VTO	Napięcie progowe	[V]	-2.0
KP	Współczynnik transkonduktancji	$[A/V^2]$	2.10^{-2}
GAMMA	Parametr progowy podłoża	$[V^{1/2}]$	0.0
PHI	Podwojona wartość potencjału		
	Fermigo dla materiału podłoża	[V]	0.6
LAMBDA	Współczynnik modulacji		
	długości kanału	$[V^{-1}]$	0.0
TOX	Grubość warstwy tlenku	[m]	∞
NSUB	Domieszkowanie podłoża	[cm ⁻³]	0.0
UO	Ruchliwość nośników ładunku		
	w kanale	$[cm^2/(V \cdot s)]$	0.0
L	Długość kanału	[m]	10-4
W	Szerokość kanału	[m]	10-4
LD	Wzdłużny współczynnik		
	dyfuzji bocznej	[m]	0.0
RS	Rezystancja szeregowa źródła	[Ω]	0.0
RG	Rezystancja szeregowa bramki	[Ω]	0.0
RD	Rezystancja szeregowa drenu	[Ω]	0.0
RB	Rezystancja szeregowa podłoża	[Ω]	0.0
RDS	Rezystancja bocznikująca kanał	[Ω]	~
IS	Prąd nasycenia dla złączy izolujący	ch [A]	10-14
RSH	Rezystancja powierzchniowa na		
	jednostkę powierzchni dla warstwy		
	źródła i dla warstwy drenu	$[\Omega/m^2]$	0.0
JS	Gęstość prądu nasycenia		
	dla złączy izolujacych	[A/m ²]	0.0

rzystywane są przez program PSpice. Czytelnik zainteresowany bliższym poznaniem zjawisk fizycznych leżących u podstaw działania tranzystora MOS powinien sięgnąć do odpowiednich podręczników lub monografii np. [20],[1],[32],[19].

6.4.1. Deklaracja tranzystora MOS w strukturze obwodu

Ogólna postać deklaracji tranzystora MOS w strukturze obwodu przyjmuje postać:

MXXXXXXX _d _g _s _b _nazwa_m +[L=_var][W=_var][AD=_var][AS=_var][PD=_var][PS=_var] +[NRD=_var][NRS=_var][NRG=_var][NRB=_var] +[OFF][IC=_vds,_vgs,_vbs]

Przykłady:

M1 2 3 4 20 TYPE1 M31 32 11 2 4 MMOD1 L=5U W=2U M1 2 9 3 0 MOD1 L=10U W=5U AD=100P AS=100P PD=40U PS=40U

W polach **_d**, **_g**, **_s**, **_b** należy umieścić numery węzłów, w które wpięte są odpowiednio dren, bramka, źródło i podłoże tranzystora. W polu **_nazwa_m** wpisać należy nazwę modelu,

który opisywać będzie zachowanie tranzystora. Po słowach kluczowych L= oraz W= podać można odpowiednio długość i szerokość kanału wyrażoną w *metrach*. Po słowach kluczowych AD= oraz AS= można podać wielkość pola powierzchni obszarów odpowiednio drenu i źródła. Oba te pola powinny być wyrażone w *metrach kwadratowych*. Jeżeli nie zostanie podana wartość czterech wymienionych parametrów program PSpice użyje wartości domyślnych, które można zmienić za pomocą instrukcji .OPTIONS. Np. aby wartości domyślne parametrów L, W, AD i AS były takie jak dla tranzystora w trzecim przykładzie powyżej należy użyć następującej instrukcji:

.OPTIONS DEFL=10U DEFW=5U DEFAD=100P DEFAS=100P

Parametry **PD**, **PS** to odpowiednio obwód obszaru drenu i obwód obszaru źródła. Wartość domyślna tych parametrów (przyjmowana przez program PSpice w razie braku deklaracji ich wartości w linii deklaracji elementu) wynosi 0. **NRD**, **NRS**, **NRG**, **NRB** to równoważna liczba kwadratów obszaru odpowiednio drenu, źródła, bramki i podłoża. Wartość domyślna tych parametrów wynosi 1.0. Parametry te używane są do obliczania oporności omowej obszaru drenu, źródła, bramki i podłoża (wzory (267),(268)) na podstawie znajomości oporności przypadającej na jeden kwadrat — **RSH**.

Słowo kluczowe **OFF** służy modyfikacji procesu obliczania statycznego punktu pracy układu tak jak to opisano na stronie 128. Po słowie kluczowym **IC**= można podać w polach _**vds**, _**vgs**, _**vbs** napięcie dren–źródło, napięcie bramka–źródło oraz napięcie podłoże–źródło w chwili rozpoczęcia analizy stanów nieustalonych. Wymienione wartości napięć mają znaczenie tylko w przypadku, gdy w instrukcji .TRAN użyto słowa kluczowego UIC.

6.4.2. Model Shichman-a Hodges-a (LEVEL=1)¹²

Na Rys. 87 przedstawiony jest zastępczy schemat elektryczny modelu tranzystora MOS. Schemat ten pozostaje taki sam dla każdego z stosowanych w programie PSpice modeli. Różnice polegają na coraz dokładniejszym odtwarzaniu zależności prądu drenu Id oraz wartości pojemności od wysterowania tranzystora.

Najprostszym z modeli tranzystora MOS, który znajdujemy w programie PSpice, jest model Shichman–a Hodges–a [29]. Jest to ten sam model, który w uproszczonej formie stosowany jest do modelowania tranzystora JFET. Prąd drenu opisywany jest odrębnymi zależnościami dla trzech zakresów pracy tranzystora MOS:

□ Obszar odcięcia — odpowiada zakresowi napięć Vgs<Vto:

$$d=0$$
 . (204)

□ Obszar nasycenia — odpowiada zakresowi napięć 0≤Vgs-Vto≤Vds:

¹²Wszystkie rozważania dotyczą tranzystora z kanałem typu n. Model tranzystora z kanałem typu p otrzymujemy przez zmianę znaku każdego z prądów i każdego z napięć.



Rys.87. Schemat zastępczy modelu tranzystora polowego MOS.

$$Id = \frac{W}{L_{eff}} \cdot \frac{Kp(T)}{2} \cdot (Vgs - Vto)^2 \cdot (1 + LAMBDA \cdot Vds) \quad .$$
(205)

□ Obszar liniowy — odpowiada zakresowi napięć Vds<Vgs-Vto:

$$Id = \frac{W}{L_{eff}} \cdot Kp(T) \cdot Vds \cdot \left(Vgs - Vto - \frac{Vds}{2}\right) \cdot (1 + LAMBDA \cdot Vds)$$
(206)

gdzie:

Vto	napięcie bramka-źródło powodujące powstanie kanału;
Kp(T)	parametr transkonduktancji (zależność od temperatury bezwzględnej T) —
	wzór (207);
Vgs	napięcie bramka-źródło;
Vds	napięcie dren-źródło;
L _{eff}	efektywna długość kanału;
LAMBDA	współczynnik modulacji długości kanału.

Zależność parametru transkonduktancji od temperatury Kp(T) jest następująca:

$$Kp(T) = KP \cdot \sqrt{\left(\frac{TNOM}{T}\right)^3}$$
(207)

gdzie:

TNOM nominalna temperatura otoczenia analizowanego układu (≈300K);

KP wartość parametru transkonduktancji tranzystora w temperaturze TNOM.

Efektywna długość kanału L_{eff} jest różnicą między geometryczną długością kanału L i podwojoną wartością parametru LD.

$$L_{eff} = L - 2 \cdot LD \tag{208}$$

Wzdłużny współczynnik dyfuzji bocznej **LD** oznacza odległość między krawędzią bramki a brzegiem obszaru drenu (źródła), mierzoną wzdłuż kanału tranzystora.

Napięcie bramka-źródło powodujące powstanie kanału Vto obliczane jest zgodnie ze wzorem:

$$Vto = VTO + GAMMA \cdot (\sqrt{PHI - Vbs} - \sqrt{PHI})$$
(209)

gdzie:

PHI

VTO napięcie bramka-źródło powodujące powstanie kanału, przy zerowym napięciu źródło-podłoże;

GAMMA parametr progowy podłoża;

podwojona wartość potencjału Fermiego w półprzewodniku samoistnym.

Powyższe wzory wyprowadzone zostały przy upraszczającym założeniu, że wielkość ładunku zgromadzonego w zubożonym obszarze podłoża pozostaje stała i niezależna od wartości napięcia dren–źródło.

Parametry **KP**, **GAMMA** i **PHI** to parametry elektryczne modelu. Dokonując obliczeń dla projektowanego układu scalonego często wygodniej jest podać parametry charakterystyczne dla procesu technologicznego, w którym układ będzie wytwarzany, niż parametry elektryczne dotyczące bezpośrednio charakterystyk elementu. Program PSpice pozwala na podanie parametrów technologicznych i na tej podstawie jest w stanie obliczyć wartości parametrów elektrycznych. Jeżeli wśród parametrów modelu znajdzie się parametr elektryczny oraz parametry technologiczne, na podstawie których można obliczyć wymieniony parametr elektryczny, to program PSpice użyje wartości parametru elektrycznego podanego bezpośrednio w deklaracji modelu.

Pierwsza obliczana jest pojemność C_{ox} między bramką i kanałem wynikająca z istnienia warstwy izolacyjnej dwutlenku krzemu SiO₂ przypadająca na jednostkę powierzchni.

$$C_{ox} = \frac{\varepsilon_0 \cdot \varepsilon_{SiO_2}}{TOX}$$
(210)

gdzie:

$\boldsymbol{\epsilon}_0$	przenikalność dielektryczna próżni = 8,85 10 ⁻¹² [F/m];
ϵ_{si02}	względna przenikalność dielektryczna dwutlenku krzemu \approx 3,9;
TOX	grubość warstwy dwutlenku krzemu izolującej kanał od bramki

W drugiej kolejności obliczana jest wartość:

 \Box Wewnętrznego parametru transkonduktancji **KP**¹³:

$$KP = UO \cdot C_{ox} \qquad (211)$$

□ Parametru progowego podłoża **GAMMA**:

$$GAMMA = \frac{\sqrt{2 \cdot q \cdot \varepsilon_0 \cdot \varepsilon_{si} \cdot NSUB}}{C_{ax}} \qquad (212)$$

Dedwojonej wartości potencjału Fermiego dla materiału podłoża:

$$PHI = \max\left[2 \cdot Vt \cdot \ln\left(\frac{NSUB}{Ni}\right), 0.1\right]$$
(213)

gdzie:

UO	ruchliwość ¹⁴ nadmiarowych nośników ładunku w kanale tranzystora;
$\epsilon_{\rm Si}$	względna przenikalność dielektryczna krzemu ≈ 11,7;
q	$fadunek$ elementarny = 1,61 $\cdot 10^{-19}$ [A $\cdot s$];
NSUB	liczba atomów domieszki w jednostce objętości materiału podłoża;
Ni(T)	liczba swobodnych elektronów w jednostce objętości krzemu samoistnego w
	funkcji temperatury bezwzględnej (dla 300K $\approx 1.45 \cdot 10^{16} \text{ [m}^{-3}\text{]})$ — wzór (214);
Vt	potencjał temperaturowy — wzór (133).

Liczba elektronów swobodnych w jednostce objętości krzemu samoistnego zmienia się z temperaturą w sposób następujący:

$$Ni(T) = 1.45 \times 10^{16} \cdot \left(\frac{T}{300}\right)^{1.5} \cdot \exp\left[\frac{q}{2k} \left(\frac{1.16}{300} - \frac{Eg(T)}{T}\right)\right] \quad [m^{-3}]$$
(214)

Natomiast zmiany szerokości przerwy energetycznej wraz z temperaturą Eg(T) obliczane są według wzoru:

$$Eg(T) = 1.16 - \frac{0.000702 \cdot T^2}{T + 1108}$$
(215)

W modelu uwzględniono także prąd Ibd płynący przez złącze izolujące obszar drenu od podłoża oraz prąd Ibs płynący przez złącze izolujące obszar źródła od podłoża. Wymienione prądy wyrażają się następującymi wzorami:

¹³Wszystkie wzory w tej książce podane są dla układu jednostek SI. <u>UWAGA</u>: niektóre paramery modeli w programie PSpice są podawane w jednostkach nie będących jednostkami układu SI lub w jednostkach powielokrotnych jednostek obowązujących w układzie SI (np. **UO** dla tranzystora polowego MOS).

¹⁴Ruchliwość nośników ładunku μ definiowana jest jako stosunek prędkości *v* unoszenia unoszenia ich przez pole elektryczne do wartości natężenia pola elektrycznego *E*: *v*= μ *E*.

$$Ibs = Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbs}{Vt}\right) - 1 \right]$$

$$Ibd = Is(T) \cdot \left[\exp\left(\frac{Vbd}{Vt}\right) - 1 \right]$$
(216)

Vt potencjał temperaturowy — wzór (133);

Is(T) prąd nasycenia dla złączy izolujących — zależność od temperatury — wzór (217). Zależność prądu nasycenia złączy izolujących od temperatury Is(T) obliczana jest następująco [26]:

$$Is(T) = IS \exp\left[\frac{Eg(T)}{Vt}\right]$$
(217)

Jeżeli nie zostanie podana wartość prądu nasycenia złączy izolujących **IS** lub wartość ta zostanie określona jako zero program PSpice wyznaczy wartość prądu nasycenia dla każdego ze złączy dren–podłoże oraz źródło–podłoże osobno. Prąd nasycenia złącza dren–podłoże równy jest iloczynowi powierzchni obszaru drenu AD (podawana w deklaracji tranzystora w strukturze obwodu — strona 165) i gęstości prądu nasycenia **JS** (parametr modelu tranzystora polowego MOS). Prąd nasycenia złącza źródło–podłoże równy jest iloczynowi powierzchni obszaru źródło–podłoże równy jest iloczynowi powierzchni obszaru źródło–podłoże równy jest iloczynowi powierzchni obszaru źródła AS (podawana w deklaracji tranzystora w strukturze obwodu — strona 165) i gęstość prądu nasycenia uzależniona jest od temperatury w taki sam sposób jak prąd nasycenia złączy — wzór (217). Przykład:

Rys. 88 przedstawia zależność prądu drenu od napięcia dren-źródło obliczoną przez program PSPice dla tranzystora MOS. Parametry elektryczne modelu są następujące:

KP=27.6[µA/V²];VTO=1.0[V];GAMMA=0.526[V^{0.5}];PHI=0.58[V];LAMBDA=0.0[V⁻¹]. Natomiast odpowiadające im parametry technologiczne przyjmują wartości:

L=W=100[µm];UO=800[cm²/(V·s)];TOX=100[nm];NSUB=10²¹[m⁻³];LD=0.8[µm]. Charakterystyki z Rys. 88 obliczone zostały dla dwóch wartości napięcia bramka–źródło: Vgs=3[V] i Vgs=5[V] przy temperaturze przyrządu T=0°C, T=27°C(~300K) oraz T=70°C.

Rys. 89 przedstawia zależność, dla tego samego tranzystora, prądu drenu od napięcia bramka–źródło przy ustalonej wartości napięcia dren–źródło Vds=5.0[V]. Parametrem na tym wykresie jest napięcie Vbs między podłożem tranzystora a obszarem źródła. Zwróćmy uwagę na zmiany napięcia progowego Vto dokonujące się wraz ze zmianami napięcia Vbs.

Spośród pojemności pokazanych na Rys. 87 najistotniejsze znaczenie dla szybkości przełączania tranzystora MOS to pojemność bramka–źródło Cgs, bramka–dren Cgd oraz bramka–podłoże Cgb. Wszystkie one są pojemnościami o stałej wartości wyliczanej według następujących wzorów:

$$Cgs = CGSO \times W$$
; $Cgd = CGDO \times W$; $Cgb = CGBO \times L_{eff}$ (218)



Rys.88. Zależność prądu drenu od napięcia dren-źródło dla tranzystora polowego MOS. Parametrem na wykresie jest napięcie bramka-źródło Vgs oraz temperatura przyrządu.

gdzie:

W	szerokość kanału tranzystora;
L _{eff}	długość kanału tranzystora;
CGSO	pojemność bramka-źródło przypadająca na 1[m] szerokości kanału;
CGDO	pojemność bramka–dren przypadająca na 1[m] szerokości kanału;
CGSO	pojemność bramka–podłoże przypadająca na 1[m] długości kanału.

Poza tym uwzględnia się także pojemności złącz izolujących dren od podłoża oraz źródło od podłoża. Pojemność dren–podłoże Cbd jest pojemnością nieliniową, której wartość różniczkową określa następujący wzór:

$$Cbd = \frac{CBD(T)}{\left(1 - \frac{Vbd}{Pb(T)}\right)^{MJ}} + \frac{PD \cdot CJSW(T)}{\left(1 - \frac{Vbd}{Pb(T)}\right)^{MJSW}}$$
(219)

gdzie:

Vbd napięcie podłoże-dren;

- CBD(T) pojemność różniczkowa części płaskiej złącza dren–podłoże dla napięcia podłoże–dren równego zero zależność od temperatury bezwzględnej wzór (221);
- CJSW(T) pojemność różniczkowa przypadająca na jednostkę długości części bocznej złącza izolującego dla zerowego napięcia polaryzującego to złącze —



Rys.89. Zależność prądu drenu Id od napięcia bramka-źródło Vgs dla tranzystora MOS. Napięcie dren-źródło Vds=5.0[V]. Parametr: napięcie podłoże-źródło Vbs.

zależność od temperatury bezwzględnej - wzór (222);

- Pb(T) potencjał wbudowany dla złączy izolujących zależność od temperatury bezwzględnej wzór (220);
- PD obwód obszaru drenu podawany w deklaracji tranzystora w strukturze obwodu patrz strona 165;
- **MJ** współczynnik opisujący profil domieszkowania w płaskich obszarach złączy izolujących;
- **MJSW** współczynnik opisujący profil domieszkowania w bocznych obszarach złączy izolujących.

We wzorze (219) można wyróżnić dwa składniki. Pierwszy to pojemność złączowa płaskiej części złącza dren–podłoże — "dna" obszaru drenu. Drugi składnik to pojemność części bocznej (silnie zakrzywionej) złącza dren–podłoże. Obie te pojemności są ekstrapolowane liniowo dla napięć Vbd wyższych od wartości FC·Pb(T) tak jak to opisano dla diody półprzewodnikowej — strona 131.

Potencjał wbudowany złączy izolujących Pb(T) zmienia się wraz z temperaturą w sposób następujący:

$$Pb(T) = \frac{[PB + Eg(TNOM)] \cdot T}{TNOM} - 3 \cdot Vt \cdot \ln\left(\frac{T}{TNOM}\right) - Eg(T)$$
(220)

- **PB** potencjał wbudowany (złączowy) dla złączy izolujących w temperaturze odniesienia TNOM;
- Eg(T) szerokość przerwy energetycznej w materiale podłoża zależność od temperatury bezwzględnej wzór (215).

Pojemność różniczkowa przy zerowej polaryzacji CBD(T) określona jest wzorem:

٢

$$CBD(T) = CBD\left\{1 + MJ\left[4.0 \times 10^{-4} \cdot (T - TNOM) + \left(1 - \frac{Pb(T)}{PB}\right)\right]\right\}$$
(221)

gdzie:

CBD pojemność różniczkowa części płaskiej złącza dren–podłoże dla napięcia podłoże–dren równego zero dla temperatury nominalnej TNOM.

Podobnym wzorem określona jest pojemność różniczkowa dla bocznej części złącza izolującego CJSW(T):

$$CJSW(T) = CJSW\left\{1 + MJSW\left[4.0 \times 10^{-4} \cdot (T - TNOM) + \left(1 - \frac{Pb(T)}{PB}\right)\right]\right\}$$
(222)

gdzie:

CJSW pojemność różniczkowa części bocznej złącza izolującego dla zerowego napięcia polaryzującego dla temperatury nominalnej TNOM.

Analogiczne wzory określają wielkość pojemności złączowej dla złącza izolującego źródło od podłoża. Sama pojemność Cgs dana jest wzorem:

$$Cbs = \frac{CBS(T)}{\left(1 - \frac{Vbs}{Pb(T)}\right)^{MJ}} + \frac{PS \cdot CJSW(T)}{\left(1 - \frac{Vbs}{Pb(T)}\right)^{MJSW}}$$
(223)

gdzie:

Vbs napięcie podłoże–źródło;

- CBS(T) pojemność różniczkowa części płaskiej złącza źródło-podłoże dla napięcia podłoże-źródło równego zero zależność od temperatury bezwzględnej analogiczna do (221);
- PS obwód obszaru źródła podawany w deklaracji tranzystora w strukturze obwodu patrz strona 165.

Podobnie jak opisana wyżej pojemność dren–podłoże pojemność źródło–podłoże Cgs podlega liniowej ekstrapolacji dla napięć podłoże–źródło większych od \mathbf{FC} -Pb(T). Analogiczna jest także zależność pojemności różniczkowej złącza przy zerowej polaryzacji od temperatury.

Jeżeli w deklaracji modelu nie zostanie podana wartość pojemności różniczkowej płaskiej części złącza dren–podłoże (źródło–podłoże) to wartość ta zostanie obliczona przez program PSpice jako iloczyn parametru **CJ** — jednostkowej pojemności płaskich części złączy izolują-

cych — oraz powierzchni zajmowanej przez dren AD (źródło AS) — parametr podawany w linii deklaracji tranzystora MOS w strukturze obwodu — strona 165.

6.4.3. Model Meyer-a (LEVEL=2)

Model Meyer–a identyfikowany jest przez podanie, w linii deklaracji modelu tranzystora MOS, wartości parametru LEV-EL=2. Model ten jest znacznie dokładniejszy od modelu Shichman–a Hodges–a. Składają się na to następujące fakty:

- □ Zależności opisujące charakterystykę statyczną uwzględniają nierównomierny rozkład ładunku zgromadzonego w zubożonym obszarze przejściowym między kanałem i podłożem.
- Model uwzględnia prąd płynący między źródłem i drenem tranzystora przy polaryzacji bramki tranzystora napięciem niższym od napięcia, przy którym tworzy się kanał.

Tablica XXV Parametry dynamiczne i szumowe tranzystora MOS. Poziom modelowania **LEVEL=1**.

Słowo kluczowe	Nazwa	Jednostka	Wartość domyślna
CBS	Pojemność złącza podłoże-źródło		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
CBD	Pojemność złącza podłoże-dren		
	przy zerowej polaryzacji	[F]	0.0
CGSO	Pojemność bramka-źródło na		
	jednostkę szerokości kanału	[F/m]	0.0
CGDO	Pojemność bramka-dren na		
	jednostkę szerokości kanału	[F/m]	0.0
CGBO	Pojemność bramka-podłoże na		
	jednostkę długości kanału	[F/m]	0.0
PB	Potencjał wbudowany dla		
	złączy izolujących	[V]	0.0
CJ	Pojemność na jednostkę powierzchn	i	
	płaskiej części złączy izolujących		
	dla zerowej polaryzacji	$[F/m^2]$	0.0
MJ	Parametr opisujący profil		
	domieszkowania płaskiej części		
	złączy izolujących	-	0.5
CJSW	Pojemność na jednostkę powierzchn	i	
	bocznej części złączy izolujących		
	dla zerowej polaryzacji	$[F/m^2]$	0.0
MJSW	Parametr opisujący profil		
	domieszkowania bocznej części		
	złączy izolujących	-	0.5
FC	Granica linearyzacji pojemności		
	złącza	-	0.5
KF	Współczynnik szumów migotania	-	0.0
AF	Wykładnik szumów migotania	-	1.0

- Model uwzględnia zależność ruchliwości nośników ładunku elektrycznego od wielkości pola elektrycznego. W szczególności modelowane jest zjawisko nasycenia prędkości unoszenia nośników ładunku przez pole elektryczne.
- Uwzględnienie wpływu na kształt charakterystyk tranzystora krótkiego oraz wąskiego kanału.
- □ Uwzględnienie nieliniowego charakteru pojemności tworzących się między bramką a źródłem, drenem i podłożem.

Prąd drenu Id opisywany jest inną zależnością dla każdego z trzech obszarów pracy tranzystora. W obszarze słabej inwersji, gdy kanał tranzystora nie jest jeszcze dobrze

wykształcony, prąd drenu zmienia się zgodnie z następującą zależnością:

$$Id = I_{on} \cdot \exp\left(\frac{Vgs - V_{on}}{n \cdot Vt}\right)$$
(224)

gdzie:

V_{on} napięcie progowe dla obszaru słabej inwersji;

I_{on} wartość prądu drenu przy Vgs=V_{on} wyliczona ze wzorów obowiązujących dla liniowego zakresu pracy tranzystora — wzór (229).

Obszar słabej inwersji odpowiada wartości napięcia bramka-źródło Vgs leżącej w przedziale:

Vto<Vgs<V_{on}.

Napięcie progowe V_{on} określone jest przy tym wzorem:

$$V_{on} = Vto + n \cdot Vt$$

$$n = 1 + \frac{q \cdot NFS + C_d}{C_{ox}}$$
(225)

gdzie:

Vto napięcie bramka-źródło powodujące powstanie kanału — wzór (209);

Vt potencjał termiczny — wzór (133);

q ładunek elementarny = $1,61 \cdot 10^{-19}$ [A s];

C_{ox} pojemność na jednostkę powierzchni warstwy SiO₂ — wzór (210);

C_d pojemność różniczkowa zubożonej warstwy podłoża — wzór (226);

NFS gęstość powierzchniowa stanów zmiennych.

Pojemność zubożonej warstwy podłoża obliczana jest według następującej zależności:

$$C_d = \frac{GAMMA}{2\sqrt{PHI - Vbs}}$$
(226)

gdzie:

GAMMA parametr progowy podłoża — patrz wzór (212);

PHI podwojona wartość potencjału Fermiego dla materiału podłoża — patrz wzór (213).

Napięcie bramka–źródło powodujące powstanie kanału Vto uzależnione jest od napięcia podłoże–źródło za pomocą wzoru (209). Na poziomie LEVEL=2 modelowania tranzystora napięcie bramka–źródło **VTO** powodujące powstanie kanału przy zerowej wartości napięcia Vbs może być obliczone na podstawie parametrów technologicznych:

$$VTO = V_{MS} - \frac{q \cdot NSS}{C_{ox}} + PHI + GAMMA \times \sqrt{PHI}$$
(227)

gdzie:

V _{MS}	kontaktowa różnica potencjałów między materiałem bramki i materiałem
	podłoża tranzystora — wzór (228);
q	$iadunek$ elementarny = 1,61 $\cdot 10^{-19}$ [A \cdot s];

 C_{ox} pojemność na jednostkę powierzchni warstwy SiO₂ — wzór (210);

NSS	powierzchniowa gęstość stanów;
GAMMA	parametr progowy podłoża — patrz wzór (212);
PHI	podwojona wartość potencjału Fermiego dla materiału podłoża – patrz wzór (213)

Kontaktowa różnica potencjałów V_{MS} między materiałem bramki i materiałem podłoża jest także wielkością wyliczaną przez program PSpice:

$$V_{MS} = -TPG \cdot \frac{Eg(T)}{2} - Vt \cdot \ln\left(\frac{NSUB}{Ni(T)}\right)$$
(228)

gdzie:

NS	U	В	•	liczba	atomów	domieszki	W	jednostce	ob	jętości	materiału	podłoża;
----	---	---	---	--------	--------	-----------	---	-----------	----	---------	-----------	----------

Ni(T) liczba swobodnych elektronów w jednostce objętości krzemu samoistnego w funkcji temperatury bezwzględnej (dla $300K \approx 1.45 \cdot 10^{16} \text{ [m}^{-3}\text{]})$ — wzór (214); Eg(T) szerokość przerwy energetycznej jako funkcja temperatury — wzór (215);

TPG typ bramki;

Vt potencjał temperaturowy — wzór (133).

Parametr modelu **TPG** opisuje typ zastosowanej bramki. Jeżeli tranzystor MOS posiada bramkę wykonaną z glinu (aluminium) to wartość tego parametru powinna być równa zero. Jeśli bramka jest wykonana z krzemu polikrystalicznego, którego typ przewodnictwa jest taki sam jak przewodnictwa typ podłoża tranzystora wartość parametru TPG powinna być równa -1. Natomiast jeśli bramka jest wykonana z krzemu polikrystalicznego, którego typ przewodnictwa jest odmienny od typu przewodnictwa podłoża tranzystora wartość parametru

TPG powinna być równa +1.

Tranzystor pracuje w obszarze liniowym dla napięcia **Tablica XXVI** Parametry tranzystora MOS. Poziommodelowania LEVEL=2.

Słowo kluczowe	Nazwa	Jednostka	Wartość domyślna
NSS TPG	Powierzchniowa gęstość stanów Typ bramki:	[cm ⁻²]	0.0
	-1 = taka sama jak podłoże		
	0 = aluminiowa	-	1.0
WD NFS	Współczynnik dyfuzji bocznej Powierzchniowa gęstość stanów	[m]	0.0
	zmiennych	[cm ⁻²]	0.0
XJ UCRIT	Metalurgiczna głębokość złącza Krytyczne pole degradacii	[m]	0.0
UXED	ruchliwości nośników ładunku Wykładnik krytycznego pola	[V/cm]	10^{4}
	ruchliwości	-	0.0
UTRA	współczynnik opisujący zmiany pola elektrycznego wzdłuż kanału	-	0.0
VMAX	Maksymalna prędkość unoszenia nośników ładunku przez		
NEEE	pole elektryczne Współczwnik osłkowitego	[m/s]	0.0
NEFF	ładunku w kanale	-	1.0
XQC	Część ładuku kanału przypisana do drenu	-	0.0
DELTA	Współczynnik zmian		
	napięcia progowego	-	0.0

bramka–źródło Vgs większego od V_{on} oraz napięcia dren–źródło Vds większego od zera i mniejszego od napięcia nasycenia V_{sat} .

r

Prąd drenu Id zmienia się zgodnie z zależnością:

$$Id = \frac{KP \cdot W}{L'(Vds)} \left\{ \left(Vgs - V_{fb} - PHI - \frac{Vds}{2} \right) Vds - \frac{2}{3}GAMMA \cdot \left[(Vds - Vbs + PHI)^{1.5} - (PHI - Vbs)^{1.5} \right] \right\}$$
(229)

gdzie:

L'(Vds)	długość kanału tranzystora jako funkcja napięcia dren-źródło — wzór
	(231);
V_{fb}	napięcie bramka-podłoże powodujące wyprostowanie pasm na granicy
	$Si-SiO_2$ — wzór (230);
Vbs	napięcie podłoże–źródło;
GAMMA	parametr progowy podłoża — wzór (212);
PHI	podwojona wartość potencjału Fermiego dla materiału podłoża patrz
	wzór (213);
KP	parametr transkonduktancji;
W	szerokość kanału tranzystora.

Napięcie bramka–podłoże powodujące wyprostowanie pasm obliczane jest na podstawie parametrów technologicznych według następującego wzoru:

$$V_{fb} = V_{MS} + \frac{q \cdot NSS}{C_{ox}}$$
(230)

gdzie:

V_{MS} kontaktowa różnica potencjałów między materiałem bramki i materiałem podłoża
 — wzór (227);

C_{ox} pojemność jednostki powierzchni warstwy dwutlenku krzemu – wzór (210);

q ładunek elementarny = $1,61 \cdot 10^{-19}$ [A s];

NSS gęstość stanów powierzchniowych.

Długość kanału tranzystora L'(Vds) obliczana jest z zależności:

$$L'(Vds) = (L - 2 \cdot LD) \cdot (1 - LAMBDA \cdot Vds)$$
⁽²³¹⁾

gdzie:

L fizyczna długość kanału tranzystora;

LD wzdłużny współczynnik dyfuzji bocznej;

LAMBDA współczynnik modulacji długości kanału.

Wartość granicznego napięcia dren–źródło V_{sat}, powyżej którego tranzystor wchodzi w stan nasycenia dana jest wzorem:

(0.0.1)

$$V_{sat} = Vgs - V_{fb} - PHI + GAMMA^2 \cdot \left[1 - \sqrt{1 + \frac{2 \cdot (Vgs - V_{fb})}{GAMMA^2}}\right]$$
(232)

GAMMA	parametr progowy podłoża — wzór (212);
PHI	podwojona wartość potencjału Fermiego dla materiału podłoża - patrz
	wzór (213);
V_{fb}	napięcie bramka-podłoże powodujące wyprostowanie pasm na granicy
	$Si-SiO_2$ — wzór (230).

W stanie nasycenia tzn. gdy spełnione są nierówności:

prąd drenu zmienia się w sposób następujący:

$$Id = \frac{I_{sat}}{1 - LAMBDA \cdot Vds}$$
(233)

gdzie:

 I_{sat} prąd wyliczony według wzoru (229) dla Vds= V_{sat} . Przykład:

Na Rys. 90 porównano charakterystykę statyczną tranzystora MOS opisanego modelem Shichman–a Hodges–a oraz modelem Meyer–a (LEVEL=1 i LEVEL=2). Parametry elektryczne oraz technologiczne podane w deklaracji modelu tranzystora pozostają takie same jak w poprzednim przykładzie. Oznacza to, że przyjmują wartości:

 $KP=27,6[\mu A/V^{2}]; VTO=1,0[V]; GAMMA=0,526[V^{0.5}]; PHI=0,58[V]; LAMBDA=0,0[V^{-1}].$

L=W=100[μ m];UO=800[cm²/(V·s)];TOX=100[nm];NSUB=10²¹[m⁻³];LD=0,8[μ m].

Na osi poziomej odłożono napięcie dren-źródło Vds natomiast na osi pionowej prąd drenu tranzystora Id. Parametrem na rysunku jest wartość napięcia bramka-źródło Vgs, która zmienia się od 2,0[V] do 5,0[V]. Model Shichman-a Hodges-a daje wyraźnie większą wartość prądu drenu w stosunku do modelu Meyer-a.

Model tranzystora polowego MOS wbudowany w program PSpice na poziomie LEVEL=2 pozwala na uwzględnienie dodatkowo innych zjawisk towarzyszących pracy tranzystora.

Wzory (229) i (233) zostały wyprowadzone przy założeniu, że ruchliwość nośników ładunku jest stała i nie zależy od natężenia pola elektrycznego. Dane doświadczalne wskazują jednak, że ruchliwość ulega zmniejszeniu wraz ze wzrostem natężenia pola elektrycznego. Zjawisko to wywiera wpływ na wartość współczynnika transkonduktancji **KP** — jego wartość zmienia się wraz z napięciem dren–źródło oraz napięciem bramka–źródło. W programie PSpice wpływ degradacji ruchliwości nośników ładunku na współczynnik transkonduktancji uwzględnia się w sposób następujący:



Rys.90. Porównanie charakterystyk statycznych tranzystora MOS modelowanego na poziomie LEVEL=1 i na poziomie LEVEL=2.

$$KP = KP \cdot \left(\frac{\varepsilon_{Si}}{\varepsilon_{SiO_2}} \cdot \frac{UCRIT \cdot TOX}{Vgs - Vto - UTRA \cdot Vds}\right)^{UEXP}$$
(234)

UCRIT pole krytyczne, powyżej którego następuje zmniejszenie ruchliwości nośników;
 UEXP wykładnik opisujący zmniejszanie ruchliwości nośników ładunku wraz ze wzrostem pola elektrycznego;

UTRAwspółczynnik opisujący rozkład pola elektrycznego wzdłuż kanału tranzystora;
względny współczynnik przenikalności elektrycznej dla krzemu $\approx 11,7$;

 ϵ_{SiO2} względny współczynnik przenikalności elektrycznej dla dwutlenku krzemu ≈ 3.9 .

Wartość współczynnika transkonduktancji **KP** po prawej stronie wzoru (234) jest parametrem deklaracji .MODEL lub wyliczana jest według wzoru (211).

Model tranzystora MOS na poziomie LEVEL=2 pozwala na *obliczenie współczynnika modulacji długości kanału LAMBDA na podstawie parametrów technologicznych*. Służy do tego następujący wzór:

$$LAMBDA = \frac{\sqrt{\frac{2\varepsilon_0\varepsilon_{si}}{q \times NSUB}}}{L_{eff} \times Vds} \cdot \left[\frac{Vds - V_{sat}}{4} + \sqrt{1 + \left(\frac{Vds - V_{sat}}{4}\right)^2}\right]$$
(235)

Zastosowanie wzoru (235) prowadzi zwykle do zbyt dużej wartości współczynnika **LAMBDA**, w stosunku do wartości mierzonej laboratoryjnie. Można temu zaradzić zwiększając wartość parametru określającego liczbę atomów domieszki w jednostce objętości materiału podłoża — **NSUB**. Wartość ta (zawyżona) nie może być jednak użyta do obliczenia parametrów **GAMMA** i **PHI** (wzory (212) i (213)). Te ostatnie muszą zostać podane bezpośrednio w deklaracji modelu tranzystora [1].

W przypadku, gdy w deklaracji modelu tranzystora podana zostanie wartość maksymalnej prędkości unoszenia nośników ładunku w kanale **VMAX** program PSpice obliczy wartość parametru **LAMBDA** na podstawie znacznie doskonalszego modelu modulacji długości kanału. Jest to tzw. model Baum–a, Beneking–a. Obliczenia prowadzone są w tym wypadku według wzoru:

$$LAMBDA = \frac{X_D}{L_{eff} \times Vds} \cdot \left[\sqrt{\left(\frac{X_D \cdot VMAX}{2 \cdot UO}\right)^2 + Vds - V_{sat}} - \frac{X_D \cdot VMAX}{2 \cdot UO} \right]$$
(236)

Parametr X_D dany jest wzorem:

$$X_{D} = \sqrt{\frac{2\varepsilon_{0}\varepsilon_{Si}}{q \times NSUB \times NEFF}}$$
(237)

gdzie:

 ϵ_{SiO2} względny współczynnik przenikalności elektrycznej dla dwutlenku krzemu ≈ 3.9 ;

$\epsilon_{\rm Si}$	względny współczynnik przenikalności elektrycznej dla krzemu ≈11,7;
$\boldsymbol{\epsilon}_0$	przenikalność elektryczna próżni = 8,85 10 ⁻¹² [F/m];
q	$fadunek elementarny = 1,61 \cdot 10^{-19} [A \cdot s];$
NEFF	współczynnik całkowitego ładunku w kanale.

Wadą tego modelu jest jednak nieciągłość pochodnej charakterystyki statycznej tranzystora na granicy obszaru liniowości i nasycenia. Nieciągłość ta może łatwo doprowadzić do trudności przy obliczaniu statycznego punktu pracy układu metodą Newton–a Raphson–a. Nie

mniej model bardzo dobrze oddaje zachowanie tranzystorów o długości kanału nie mniejszej niż 4–5[µm], których bramka wykonana została z aluminium [1].

Dla tranzystorów polowych MOS o krótkim kanale (poniżej 5[μ m]) obserwuje się wpływ długości **L** i szerokości **W** kanału na wartość napięcia bramka–źródło Vto, przy którym tworzy się kanał tranzystora. W programie PSpice *wpływ szerokości kanału na napięcie Vto* modeluje się przez zmianę wartości parametru progowego podłoża **GAMMA**:

$$GAMMA = GAMMA \cdot \left[1 - \frac{XJ}{2L_{eff}} \left(\sqrt{1 + \frac{2W_D}{XJ}} + \sqrt{1 + \frac{2W_S}{XJ}} - 2 \right) \right]$$
(238)

gdzie:

XJ metalurgiczna głębokość złącza izolującego obszar drenu (źródła) od podłoża; L_{eff} efektywna długość kanału — wzór (208);

W_s grubość obszaru zubożonego dla złącza źródło–podłoże;

W_D grubość obszaru zubożonego dla złącza dren–podłoże.

Dwie ostatnie wielkości określone są następującą parą wzorów:

$$W_{S} = \sqrt{\frac{2\varepsilon_{0}\varepsilon_{Si}}{q \cdot NSUB}} \times \sqrt{PHI - Vbs}$$
(239)

$$W_{D} = \sqrt{\frac{2\varepsilon_{0}\varepsilon_{Si}}{q \cdot NSUB}} \times \sqrt{PHI - Vbs + Vds}$$
(240)

Po prawej stronie wzoru (238) znajduje się wartość parametru **GAMMA** podana bezpośrednio w deklaracji modelu tranzystora polowego MOS. Wartość ta może być także obliczona ze wzoru (212). Natomiast po lewej stronie wzoru (238) występuje już zmodyfikowana wartość parametru progowego podłoża **GAMMA**.

Niestety przedstawiona wyżej zależność powoduje zwykle zbyt dużą, w stosunku do obserwowanej doświadczalnie, redukcję wartości napięcia progowego Vto. Istnieje możliwość lepszego dopasowania przez zmianę wartości parametrów **XJ** oraz **NSUB**. Trudno jednak uzyskać zgodność z wynikami doświadczalnymi w szerokim zakresie zmian długości kanału. Ponadto przedstawiony model zupełnie nieprawidłowo określa zależność napięcia progowego Vto od napięcia dren–źródło [1]. Aby przynajmniej częściowo zaradzić tym trudnościom wprowadzony został empiryczny parametr **DELTA**, którego zadaniem jest dopasowanie teoretycznej zależności napięcia Vto od napięcia źródło–podłoże do wyników otrzymywanych eksperymentalnie. Zmodyfikowana zależność ma postać:

$$Vto = VTO + GAMMA \times \left(\sqrt{PHI - Vbs} - \sqrt{PHI}\right) + \frac{\pi \cdot \varepsilon_0 \varepsilon_{si} \cdot DELTA}{4 \cdot C_{os} \cdot W} \times (PHI - Vbs)$$
(241)

ϵ_{Si}	względny współczynnik przenikalności elektrycznej dla krzemu ≈ 11,7;		
ϵ_0	przenikalność elektryczna próżni = $8,85 \cdot 10^{-12}$ [F/m];		
C _{ox}	pojemność jednostki powierzchni izolacji SiO ₂ — wzór (210);		
W	szerokość kanału tranzystora;		
GAMMA	parametr progowy podłoża zmodyfikowany zgodnie ze wzorem (238);		
VTO	napięcie progowe przy zerowej polaryzacji – dane jako parametr		
	elektryczny lub obliczone według wzoru (227).		

Model pojemności tranzystora MOS na poziomie LEVEL=2 to nieco zmodyfikowany model Meyer–a. W modelu oryginalnym [22] różnice w opisie pojemności w różnych regionach pracy tranzystora powodowały, że algorytm Newton–a Raphson–a, służący do analizy obwodów nieliniowych, był niezbieżny. Modyfikacje pozwoliły w dużym stopniu wyeliminować te niedogodności.

W obszarze zablokowania, w którym napięcie bramka-źródło spełnia nierówność:

$$Vgs < V_{on} - PHI$$

poszczególne pojemności uwidocznione na Rys. 87 mają wartość:

$$Cgb = C'_{ox} + CGBO \times L_{eff}$$
; $Cgs = CGSO \times W$; $Cgd = CGDO \times W$ (242)

-

gdzie:

napiecie progowe dla obszaru słabej inwersji - wzór (225); Von C'ox pojemność izolacji SiO₂ — wzory (245), (246); CGBO pojemność bramka-podłoże przypadająca na jednostkę długości kanału; efektywna długość kanału — wzór (208); L_{eff} CGSO pojemność bramka-źródło przypadająca na jednostkę szerokości kanału, a wynikająca z geometrycznego nakładania się obszaru bramki i obszaru źródła; CGDO pojemność bramka-dren przypadająca na jednostke szerokości kanału, a wynikająca z geometrycznego nakładania się obszaru bramki i obszaru drenu; W szerokość kanału tranzystora.

W obszarze słabej inwersji, w którym napięcie bramka-źródło spełnia nierówność:

$$V_{on}$$
 - PHI < Vgs < V_{on}

pojemności bramka–podłoże oraz bramka–źródło są uzależnione bezpośrednio od napięcia bramka–źródło, natomiast pojemność bramka–dren pozostaje stała:

$$Cgb = C'_{ox} \frac{V_{on} - Vgs}{PHI} + CGBO \times L_{eff}$$

$$Cgs = \frac{2}{3} C'_{ox} \left(\frac{V_{on} - Vgs}{PHI} + 1\right) + CGSO \times W$$
(243)

Cgd=CGDO×W

W obszarze nasycenia, tam gdzie napięcie bramka-źródło spełnia nierówność:

$$V_{on} < Vgs < V_{on} + Vds$$

pojemności tranzystora MOS stają się ponownie stałe:

$$Cgb = CGBO \times L_{eff}$$

$$Cgs = \frac{2}{3}C'_{ox} + CGSO \times W$$

$$Cgd = CGDO \times W$$
(244)

Dla wyższych wartości napięcia bramka-źródło, w obszarze pracy liniowej:

$$V_{on} + Vds < Vgs,$$

pojemności bramka-źródło oraz bramka-dren są zależne od aktualnego punktu pracy tranzystora:

$$Cgb = CGBO \times L_{eff}$$

$$Cgs = C_{ox}^{\prime} \left\{ 1 - \left[\frac{Vgs - Vds - V_{on}}{2(Vgs - V_{on}) - Vds} \right]^{2} \right\} + CGSO \times W$$

$$(245)$$

$$Cgd = C_{ox}^{\prime} \left\{ 1 - \left[\frac{Vgs - V_{on}}{2(Vgs - V_{on}) - Vds} \right]^{2} \right\} + CGDO \times W$$

$$C_{ox}^{\prime} = C_{ox} \cdot W \cdot L_{eff}$$
(246)

gdzie:

 C_{ox} pojemność jednostki powierzchni izolacji SiO₂ — wzór (210).

Napięcie progowe V_{on} obliczanie jest zgodnie ze wzorem (225). Jeżeli jednak nie zostanie podana wartość parametru **NFS** w miejsce napięcia V_{on} używana jest wartość napięcia Vto — wzór (209).

W programie PSpice zlikwidowano skokową zmianę pojemności, która występowała w modelu zaproponowanym przez Meyer–a, pomiędzy obszarem zablokowania i obszarem nasycenia. Dzięki temu uniknięto problemów związanych z niezbieżnością algorytmu Newton–a Raphson–a używanego podczas obliczeń stanu nieustalonego [1].

Jeżeli w deklaracji modelu tranzystora MOS na poziomie LEVEL=2 podana zostanie wartość współczynnika podziału ładunku w kanale **XQC** to zamiast modelu Meyer–a użyty zostanie uproszczony model ładunkowy Ward–a [1]. Ładunek gromadzony na bramce Qb oraz ładunek gromadzony w podłożu Qb obliczane są wtedy według formuł uzyskanych

analitycznie. Ładunek zgromadzony w kanale Qch, zgodnie z zasadą zachowania ładunku, obliczany jest następująco¹⁵:

$$Qch = -(Qg + Qb) \tag{247}$$

Ładunek kanału dzielony jest pomiędzy źródło (Qs) i dren (Qd) zgodnie z zadeklarowaną wartościa współczynnika **XOC**:

$$Qd = XQC \cdot Qch$$
; $Q_S = (1 - XQC) \cdot Qch$ (248)

W rezultacie prąd bramki (i_g) , prąd drenu (i_d) , prąd źródła (i_s) oraz prąd podłoża (i_b) związane z pojemnościami tranzystora obliczane są następująco:

$$i_g = \frac{\partial Qg}{\partial t}$$
; $i_d = \frac{\partial Qd}{\partial t}$; $i_s = \frac{\partial Qs}{\partial t}$; $i_b = \frac{\partial Qb}{\partial t}$ (249)

Model Ward–a pozwala na uniknięcie błędów numerycznych, które pojawiają się w pewnych typach obwodów z tranzystorami MOS, których pojemności opisywane są modelem Meyer–a. Niestety model Ward–a nie posiada żadnego uzasadnienia fizycznego, a ponadto jego użycie często prowadzi do niezbieżności algorytmu zastosowanego w programie PSpice do obliczania stanu nieustalonego w obwodzie.

6.4.4. Model Dang-a (LEVEL=3)

Model tranzystora MOS na poziomie LEVEL=3 w programie PSpice został opracowany na podstawie modelu zaproponowanego przez Dang–a [32]. Model ten nazwać można półempirycznym. Jest on stosunkowo prosty, dokładny i powinien być stosowany dla tranzystorów o krótkim kanale¹⁶. Równania

Tablica XXVIIParametrytranzystoraMOS.Poziommodelowania**LEVEL=3**.

Słowo kluczowe	Nazwa	Jednostka	Wartość domyślna
THETA	Współczynnik modulacji ruchliwości nośników	[V ⁻¹]	0.0
ETA	Współczynnik statycznego		0.0
	sprzężenia zwrotnego	-	0.0
KAPPA	Współczynnik nasycenia pola	-	0.2

opisujące charakterystykę statyczną tranzystora na poziomie modelowania LEVEL=3 mają taką samą postać jak na poziomie LEVEL=2 — strona 175. W obszarze pracy liniowej zastosowano jednak rozwinięcie w szereg Taylora w celu uproszczenia wzorów końcowych. W rezultacie wzór określający prąd w tym zakresie przyjmuje postać:

¹⁵Ładunki bramki i podłoża są różnoimenne!

¹⁶Długość kanału tranzystora nie powinna być mniejsza niż 2[µm].

$$Ids = \beta \times \left(Vgs - Vto - \frac{1 + F_B}{2} Vds \right) \times Vds$$
(250)

Współczynnik F_B obliczany jest przez program następująco:

$$F_{B} = \frac{GAMMA \times F_{s}}{2\sqrt{PHI - Vbs}} + F_{n}$$
(251)

Parametr β jest taki sam jak w modelu Meyer-a (wzory (229),(231),(208)):

$$\beta = \frac{KP}{1 - LAMBDA \cdot Vds} \frac{W}{L_{eff}}$$
(252)

gdzie:

L _{eff}	efektywna długość kanału — wzór (208);
GAMMA	parametr progowy podłoża — wzory (212),(238);
KP	parametr transkonduktancji — wzór (211);
LAMBDA	współczynnik modulacji długości kanału;
W	szerokość kanału.

Wpływ poprzecznej składowej pola elektrycznego (bramka–podłoże) na ruchliwość nośników ładunku w kanale został uwzględniony w prostszy sposób niż ma to miejsce w modelu na poziomie LEVEL=2 (wzór (234)). Modyfikowana jest bezpośrednio wartość ruchliwości nośników ładunku, która używana jest we wzorze (211):

$$U_{s} = \frac{UO}{1 + THETA \cdot (Vgs - Vto)}$$
(253)

gdzie:

U.

UO ruchliwość nadmiarowych nośników ładunku w kanale tranzystora;

zmodyfikowana wartość ruchliwości nośników ładunku;

THETA współczynnik modulacji ruchliwości nośników ładunku.

W wyniku symulacyjnego badania struktur tranzystorów MOS o krótkim kanale, z uwzględnieniem efektów dwuwymiarowych¹⁷ stwierdzono, że zaciśnięcie kanału w pobliżu drenu następuje przy niższych wartościach napięcia bramka–źródło niż wynika to z teorii opracowanych dla tranzystorów o długim kanale. W rezultacie wzór (241) uzupełniono o liniową zależność napięcia progowego Vto od napięcia dren–źródło Vds:

¹⁷Nośniki ładunku w kanale tranzystora MOS mogą poruszać się tylko w dwóch wymiarach - głebokość kanału jest znacznie mniejsza niż szerokość i długość. Własności statystyczne takiego "dwuwymiarowego" gazu złożonego z nośników ładunku są zupełnie inne niż własności gazu, którego cząstki mogą się poruszać w trzech wymiarach.

 $Vto = VTO - GAMMA \cdot \sqrt{PHI} + GAMMA \cdot F_{s} \cdot \sqrt{PHI - Vbs} + F_{n} \cdot (PHI - Vbs) - \sigma \cdot Vds \quad (254)$

gdzie:

PHI	podwojona wartość potencjału Fermiego dla materiału podłoża patrz
	wzór (213);
GAMMA	parametr progowy podłoża — wzory (212),(238);
VTO	napięcie progowe przy zerowej polaryzacji – dane jako parametr
	elektryczny lub obliczone według wzoru (227);
σ	współczynnik proporcjonalności — wzór (255).

Zależność współczynnika proporcjonalności σ od efektywnej długości kanału L_{eff} znaleziona została doświadczalnie i jest następująca:

$$\sigma = ETA \times \frac{8.15 \times 10^{-22}}{C_{ox} L_{eff}^3}$$
(255)

gdzie:

ETA współczynnik statycznego sprzężenia zwrotnego;

C_{ox} pojemność jednostki powierzchni izolacji SiO₂ — wzór (210);

 L_{eff} efektywna długość kanału — wzór (208).

Współczynnik F_s występujący we wzorach (254) i (251) służy uwzględnieniu trójwymiarowej struktury obszaru zubożonego izolującego kanał tranzystora od podłoża. Wzór określający jego wartość jest następujący:

$$F_{s} = 1 - \frac{XJ}{L_{eff}} \left(\frac{LD + W_{c}}{XJ} \sqrt{1 - \frac{W_{p}}{XJ + W_{p}}} - \frac{LD}{XJ} \right)$$
(256)

gdzie:

LD wzdłużny współczynnik dyfuzji bocznej;

XJ metalurgiczna głębokość złącza izolującego obszar drenu (źródła) od podłoża.

Wielkość W_p oznacza głębokość obszaru zubożonego pod płaską częścią złącza izolującego źródło:

$$W_p = X_D \cdot \sqrt{PHI - Vbs}$$
(257)

gdzie:

X_D parametr określony wzorem (237).

Parametr W_c oznacza natomiast głębokość obszaru zubożonego cylindrycznej części złącza izolującego źródło–podłoże. Wielkość ta określona jest wzorem, znalezionym doświadczalnie:

$$\left(\frac{W_c}{XJ}\right) = 0.0831353 + 0.8013929 \cdot \left(\frac{W_p}{XJ}\right) - 0.0111077 \cdot \left(\frac{W_p}{XJ}\right)^2$$
(258)

Współczynnik F_n występujący we wzorze (251) uwzględnia efekty związane z wąskim kanałem:

$$F_n = \frac{\pi \cdot \varepsilon_0 \varepsilon_{Si} \cdot DELTA}{4 \cdot C_{\alpha} \cdot W}$$
(259)

ε _{si}	względny współczynnik przenikalności elektrycznej dla krzemu \approx 11,7;
ϵ_0	przenikalność elektryczna próżni = $8,85 \cdot 10^{-12}$ [F/m];
C _{ox}	pojemność jednostki powierzchni izolacji SiO ₂ — wzór (210);
W	szerokość kanału tranzystora;
	-

DELTA współczynnik zmian napięcia progowego.

Jak widać wpływ wąskiego kanału jest modelowany w taki sam sposób jak na poziomie LEVEL=2 (wzór (241)). Kluczowe jest podanie parametru **DELTA**, którego wartość musi zostać wyznaczona doświadczalnie.

Model Dang–a uwzględnia zmiany ruchliwości nośników ładunku związane ze składową pola elektrycznego równoległą do kanału. Efektywna wartość ruchliwości U_{eff} obliczana jest następująco:

$$U_{eff} = \frac{U_s}{1 + \frac{U_s \cdot Vds}{VMAX \cdot L_{eff}}}$$
(260)

gdzie:

U_s wartość ruchliwości zmodyfikowana przez poprzeczne pole elektryczne – wzór (253);

VMAX maksymalna prędkość unoszenia nośników ładunku w kanale;

L_{eff} efektywna długość kanału — wzór (208).

Podanie w linii deklaracji modelu tranzystora wartości parametru **VMAX** nie tylko zmienia wartość ruchliwości nośników, ale także powoduje modyfikację wartości napięcia V_{sat} — napięcia dren–źródło powodującego przejście tranzystora od stanu nasycenia do pracy w obszarze liniowym. Napięcie V_{sat} jest stosunkowo prostą kombinacją napięcia nasycenia obliczonego dla **VMAX**=∞ (V_a) i poprawki związanej ze skończoną wartością parametru **VMAX** (V_b):

$$V_{sat} = V_a + V_b - \sqrt{V_a^2 + V_b^2}$$
(261)

Wielkości V_a i V_b wyrażają się przy tym następująco:

$$V_{a} = \frac{Vg_{S} - Vto}{1 + F_{B}} \quad ; \quad V_{b} = \frac{VMAX \cdot L_{eff}}{U_{eff}}$$
(262)

gdzie:

Vto napięcie progowe określone wzorem (25	54);
---	------

- F_B współczynnik określony wzorem (251);
- L_{eff} efektywna długość kanału określona wzorem (208);
- U_{eff} efektywna ruchliwość nośników ładunku wzór (260).

Na poziomie modelowania tranzystora MOS LEVEL=3 wprowadzono także zależność długości kanału L' od napięcia dren–źródło Vds w obszarze nasycenia¹⁸:

$$L_{eff} - L' = \sqrt{\left(\frac{E_p X_D^2}{2}\right)^2 + KAPPA \cdot X_D^2 \cdot (Vds - V_{sat}) - \frac{E_p X_D^2}{2}}$$

$$E_p = \frac{I_{sat}}{g_{sat} \cdot L_{eff}}$$
(263)

gdzie:

X_D parametr określony wzorem (237);

 I_{sat} prad drenu dla Vds= V_{sat} ;

 g_{sat} pochodna prądu drenu względem napięcia Vds dla Vds=V_{sat} (∂ Id/ ∂ Vds).

Parametr **KAPPA** podawany jest w linii deklaracji modelu tranzystora. Wartość tego parametru dobierana jest tak aby uzyskać zgodność wyników symulacji z wynikami pomiarów laboratoryjnych.

Na poziomie modelowania LEVEL=3 pojemności są modelowane tak samo jak na poziomie LEVEL=2. Możliwy jest zatem wybór między modelem Meyer–a (patrz strona 182) i modelem ładunkowym Ward–a (patrz strona 184). Jednocześnie w przypadku tego ostatniego równania opisujące zmiany ładunku bramki Qg oraz ładunku podłoża Qb są uproszczone. Ładunek Qg opisywany jest wzorem:

$$Qg = C_{ox} \cdot W \cdot L_{eff} \cdot \left(Vgs - Vbs - PHI + \sigma \cdot Vds - \frac{Vds}{2} + \frac{1 + F_B}{12F_i} Vds^2 \right)$$

$$F_i = Vgs - Vto - \frac{1 + F_B}{2} Vds$$
(264)

natomiast ładunek Qb następująco:

$$Qb = C_{ox} \cdot W \cdot L_{eff} \cdot \left[GAMMAF_{s} \sqrt{PHI - Vbs} + F_{n}(PHI - Vbs) + \frac{F_{b}}{2} Vds \right] \times \left[-\frac{F_{B}(1 + F_{B})}{12F_{i}} Vds^{2} \right]$$
(265)

gdzie:

C _{ox}	pojemność jednostki powierzchni izolacji SiO ₂ — wzór (210);
W	szerokość kanału tranzystora;
L _{eff}	efektywna długość kanału — wzór (208);
F _B	współczynnik określony wzorem (251);
PHI	podwojona wartość potencjału Fermiego dla materiału podłoża — wzór
	(213);
σ	współczynnik proporcjonalności określony wzorem (255);

¹⁸Oznacza to, że obliczana jest wartość współczynnika modulacji długości kanału LAMBDA.



Rys.91. Porównanie charakterystyki statycznej tranzystora MOS modelowanego na poziomie LEVEL=2 i na poziomie LEVEL=3.

Fnwspółczynnik proporcjonalności określony wzorem (259);GAMMAparametr progowy podłoża — wzory (212),(238).

Przykład:

Na Rys. 91 pokazana jest charakterystyka statyczna tranzystora MOS opisanego modelem Meyer–a (LEVEL=2) oraz modelem Dang–a (LEVEL=3). Parametry elektryczne oraz technologiczne podane w deklaracji modelu tranzystora są następujące:

KP=27,6[µA/V²];VTO=1,0[V];GAMMA=0,526[V^{0.5}];PHI=0,58[V];LAMBDA=0,0[V⁻¹].

L=4[μ m];W=100[μ m];UO=800[cm²/(V·s)];TOX=100[nm];LD=0,8[μ m].

Parametry te zostały dobrane tak aby modele nie odtwarzały zmian prądu drenu wraz ze zmianą napięcia dren–źródło w zakresie nasycenia (brak modulacji długości kanału). Nie została podana także wartość parametrów empirycznych charakterystycznych tylko dla modelu na poziomie LEVEL=3¹⁹. W ten sposób obserwować można różnice wynikające tylko, ze miany równań opisujących tranzystor. Różnice między charakterystykami są niewielkie. Jednocześnie nie wykorzystane parametry w przypadku modelu na poziomie LEVEL=3

¹⁹ETA, THETA, KAPPA.

pozwalają na lepsze dopasowanie obliczonych charakterystyk tranzystora do tych, które otrzymuje się doświadczalnie. Natomiast czas obliczeń dla obwodu z tranzystorami MOS modelowanymi na poziomie LEVEL=3 może być nawet o 25% mniejszy niż w przypadku modelowania tranzystorów na poziomie LEVEL=2 [1].

6.4.5. Oporności omowe

W deklaracji modelu tranzystora (deklaracja .MODEL) przewidziano możliwość podania wartości oporności omowej dla obszaru drenu **RD**, źródła **RS**, bramki **RG** i podłoża **RB**. Wszystkie tranzystory odwołujące się do jednego modelu mają wtedy taką samą wartość oporników Rd i Rs (Rys. 87):

$$Rs = RS ; Rd = RD$$

$$Rg = RG ; Rb = RB$$
(266)

Możliwe jest jednak zindywidualizowanie wartości oporności obszaru drenu i źródła dla każdego z tranzystorów. Deklaracja modelu zawiera wtedy parametr **RSH** — oporność kwadratu obszaru dyfuzji drenu i źródła²⁰. W deklaracji tranzystora w strukturze obwodu należy wtedy podać dwa parametry NRD oraz NRS — liczba kwadratów mieszczących się w obszarze dyfuzji²¹ odpowiednio drenu i źródła. Oporności Rd i Rs są obliczane wtedy następująco:

$$Rd = RSH \cdot NRD$$
; $R_S = RSH \cdot NRS$ (267)

W programie PSpice w ten sposób można obliczyć także oporność obszaru podłoża Rb oraz obszaru bramki Rg:

$$Rb = RSH \cdot NRB$$
; $Rg = RSH \cdot NRG$ (268)

Przedstawiony sposób deklarowania wartości oporności omowych obszaru źródła i drenu jest doskonalszy niż bezpośrednie podanie wartości poszczególnych oporności w deklaracji .MODEL lecz nadal nie uwzględnia oporności pojawiającej się w pobliżu kanału (miejsce, w który gwałtownie zwiększa się gęstość prądu płynącego z obszaru drenu do kanału), której wartość jest odwrotnie proporcjonalna do szerokości kanału **W**.

6.4.6. Komentarz

W programie PSpice dostępne są trzy modele tranzystora polowego MOS:

LEVEL=1 Model Shichman-a Hodges-a — model kwadratowy. Bardzo prosty i niezbyt

²⁰Oporność obszaru w kształcie kwadratu jest jednakowa niezależnie od wielkości boku kwadratu!

²¹Chodzi tutaj o najmniejszą liczbę kwadratów.

dokładny. Powinien być stosowany podczas obliczeń wstępnych, kiedy dokładność symulacji nie odgrywa jeszcze tak dużej roli.

- LEVEL=2 Model Meyer–a model analityczny. Obserwowane charakterystyki tranzystora obliczane są na podstawie dokładnego opisu geometrii przyrządu i wielkości charakterystycznych dla procesu technologicznego. Możliwe jest stopniowe komplikowanie modelu poprzez podawanie wartości coraz większej liczby parametrów. W przypadku modelu o najwyższym stopniu skomplikowania obliczenia pochłaniają bardzo dużo czasu. Możliwe są kłopoty z uzyskaniem zbieżności algorytmu Newton–a Raphson–a.
- LEVEL=3 Model Dang-a model empiryczny. Wymaga dość żmudnych obliczeń aby uzyskać parametry na podstawie pomiarów laboratoryjnych. Później procentuje to jednak dużą szybkością i dokładnością obliczeń. Możliwe są kłopoty ze zbieżnością algorytmu Newton-a Raphson-a.

Ściśle rzecz biorąc poszczególne poziomy modelowania tranzystora MOS nie są wyraźnie oddzielone. Przez odpowiedni dobór parametrów podanych w deklaracji .MODEL można spowodować, że np. napięcie progowe Vto będzie obliczane tak jak na poziomie LEVEL=2, natomiast prąd drenu tak jak na poziomie LEVEL=3 [31]. W ten sposób można używać do obliczeń modelu empirycznego (LEVEL=3) mimo, że brakuje nam parametrów wyznaczanych na podstawie pomiarów. Mogą one być obliczone przez symulator na podstawie danych charakteryzujących proces technologiczny (LEVEL=2).

Jak widać wybór poziomu modelowania i parametrów modelu tranzystora MOS wymaga pewnego doświadczenia. Zadania nie ułatwia brak odpowiedniej dokumentacji. Niniejszy rozdział opiera się głównie na książce włoskich autorów [1]. Wydaje się jednak, że najbardziej kompletnym opracowaniem jest raport wewnętrzny [32]. Można go uzyskać przesyłając czek opiewający na sumę 10\$ wystawiony dla:

Regents of the University of California

na adres:

Cindy Manly EECS/ERL Industrial Liaison Program 497 Cory Hall University of California Berkeley, California 94720.²²

6.4.7. Model małosygnałowy i szumowy

Model małosygnałowy przyrządu półprzewodnikowego wykorzystywany jest podczas analizy zmiennoprądowej (AC) oraz do obliczeń z wykorzystaniem algorytmu Newton-a

²²Informacja podana za [31].

Raphson–a. Te ostatnie dotyczą znajdowania statycznego punktu pracy (DC) oraz analizy stanów nieustalonych (TRAN). Rys. 92 przedstawia model małosygnałowy tranzystora MOS zastosowany w programie PSpice. Jest to model stosowany podczas analizy zmiennoprądowej. Konieczne jest wtedy precyzyjne odtworzenie zachowania przyrządu w szerokim zakresie zmian częstotliwości. Model małosygnałowy służący do wyznaczania pochod-



Rys.92. Model małosygnałowy tranzystora MOS zastosowany w programie PSpice.

nych podczas obliczeń z wykorzystaniem algorytmu Newton–a Raphson–a nie musi być już tak dokładny. Uproszczenie go zmniejsza na ogół czas obliczeń²³. Stąd w programie PSpice podczas obliczania statycznego punktu pracy oraz podczas analizy stanów nieustalonych pomija się przewodności różniczkowe g_{bd} i g_{bs}^{24} . Wartości przewodności oraz wartości transkonduktancji źródeł sterowanych, które przedstawione są na Rys. 92 oblicza się według wzorów:

$$g_{m} = \frac{\partial Id}{\partial Vgs} ; \quad g_{b} = \frac{\partial Id}{\partial Vbs}$$

$$g_{ds} = \frac{\partial Id}{\partial Vds} ; \quad g_{bd} = \frac{\partial Ibd}{Vbd} ; \quad g_{bs} = \frac{\partial Ibs}{Vbs}$$
(269)

Model szumowy tranzystora powstaje przez uzupełnienie modelu małosygnałowego o źródła szumu. Zakłada się przy tym, że szum generowany przez złącza półprzewodnikowe, towarzyszące powstawaniu kanału i izolujące go od podłoża jest pomijalny. A zatem pozostaje:

- \Box Źródło I_{sz,d} modelujące szum generowany przez kanał tranzystora.
- \Box Źródła I_{sz,rd}, I_{sz,rs} modelujące szum generowany przez oporności omowe odpowiednio drenu i źródła.

Szum generowany przez kanał ma charakter złożenia szumu białego oraz szumu migotania:

²³Zwiększyć się może liczba iteracji.

²⁴Podczas obliczania statycznego punktu pracy nieistotne są także wartości wszystkich pojemności.

$$(I_{sz,d})^2 = \frac{8kTg_m}{3} + \frac{KF \cdot Id^{AF}}{f}$$
(270)



Rys.93. Model szumowy tranzystora MOS.

Szumy generowane przez oporności mają charakter szumu białego:

$$(I_{sz,rd})^2 = \frac{4kT}{Rd} \quad ; \quad (I_{sz,rs})^2 = \frac{4kT}{Rs}$$
(271)

gdzie:

Rs oporność omowa obszaru źródła — wzór (266) lub (267); Rd oporność omowa obszaru drenu — wzór (266) lub (267).

Β